

研究最前線新たな宇宙開発を拓く核融合技術

4. 有人宇宙探査に向けた 大電力プラズマ推進機開発への挑戦

安藤 晃

東北大学工学研究科電気・通信工学専攻

(原稿受付:2007年2月1日)

人類が月以遠の惑星に向け旅立つためには、従来にない大出力の推進機が必要とされている.飛行時間の短 縮を図るために、化学推進を利用した推進機より比推力の高い電気推進機を利用する必要がある.高い比推力を 有しつつ、大きな推力を実現するためには推進機の大出力化が求められている.大電力での動作が期待される推 進技術として本稿では、磁気ノズルを併用した MPD アークジェット技術と高周波プラズマ生成とイオン加熱お よび磁気ノズルを組み合わせたVASIMRエンジンの開発研究を概説するとともに、実機開発への課題について述 べる.

Keywords:

space propulsion, plasma thruster, MPD, VASIMR, magnetic nozzle

4.1 まえがき

人類が宇宙に飛び出すためのロケット開発は,1960年代 の米国と旧ソ連の宇宙開発競争によって本格的に始められ た.その後,地球重力圏からの離脱のための大型化学ロ ケット推進技術と,宇宙空間での軌道遷移や離脱,姿勢制 御に使われる小型推進技術の開発を経て,現在は宇宙ス テーション建設や月面基地の建設に向け大きく発展を遂げ ている.

宇宙開発は地球周回軌道を離れ、月から火星へさらには 太陽系惑星探査をめざした大型衛星開発など新たな段階を 迎えている.このような宇宙探査ミッション、特に有人惑 星探査では添乗する宇宙飛行士の安全上、ミッション自体 の期間短縮が最重要項目であり、高速に移動できる宇宙推 進システムが要求されている.

簡単なロケット方程式からわかるように宇宙船の最終到 達速度は推進剤の排出速度のたかだか数倍程度に制限され る[1].したがって,従来の化学燃料ロケットでは噴出する 高温状態のガス排出速度が数 km/s であることから,化学 燃料を利用した推進機を搭載した衛星では深宇宙探査に必 要な宇宙船速度が得られない.より高速の移動速度を得る ためには燃焼以外の方法で燃料を加速し噴出する必要があ る.すなわちプラズマを利用した電気推進システムが今後 の深宇宙探査や有人探査計画では必要不可欠となる[1-6].

では、単純に推進剤の排出速度の大きい、すなわち比推 力*I*_{sp}の大きい電気推進機を用いれば、深宇宙探査や有人惑 星間飛行など次世代用ロケットとして使用可能な推進機が 抱える問題がすべて解決するのであろうか.確かに、比推 力の増加は推進剤質量の低減によるペイロード質量(ロ ケットへの積載可能質量)の増加につながり、コスト削減 につながる.さらに化学燃料ロケットなど低比推力の推進 機では実現不可能だった速度増分を可能にし、深宇宙探査 に必要な速度増分を、惑星引力を利用したスイングバイな どの手法を取ることなく推進機だけで実現できる.

ところが、電気推進機では燃料の排出速度 v の指標であ る比推力 I_{sp}が高い特徴をもつ一方で、単位面積あたりに発 生できる推力 F が小さいという難点もあわせ持つ.これ は、排出速度 v が増えるに従い、燃料排出時に得られる運 動量 mv の変化(これが推力に対応する)よりも運動エネル ギー mv²/2の消費量がはるかに大きくなることからもわか る.つまり一定消費エネルギーの元では燃料排出速度が増 えるに従って発生できる推力は減少していくことになる.

このように、高い比推力を有する電気推進機であるが、 同時に大きな推力を持っていないと加速力が不足し、必要 な速度増分を得るには長い加速時間を要することとなる. これはミッションの長期化を意味し、有人惑星間飛行に とっては致命的な欠点となる.結局、有人惑星躍査のため には、比推力だけでなく推力も大きな推進機を開発するし か解はなく、したがってプラズマを利用した電気推進機を 利用しつつ、供給電力や推進剤排出面積を増やして推力の 増加をはかっていく必要がある.さらに、様々なミッショ ンにとって最適な推進機の運用を行うことができる能力、 すなわち推力や比推力の値を自由に変化させることのでき る推進機が実現できれば宇宙航行の自由度は飛躍的に向上 する.

月面基地計画の次のターゲットである有人火星探査ミッ ションには、主エンジンとしてこのような従来にない推進

4. The Challenge of High Power Plasma Thruster for Manned Space Exploration ANDO Akira

author's e-mail: akira@ecei.tohoku-u.ac.jp

Front Runner

性能を持ったエンジンの開発が必要とされている. その候 補として考えられているのが,(i)磁場印加型 MPD (Magneto-Plasma-Dynamic) 推進機,(ii)大口径ホール推進 機そして(iii)比推力可変型 VASIMR (VAriable Specific Impulse Magneto- plasma Rocket) エンジン[7]である.

高比推力を保ちながら推力を高めるために大電力動作が 必要であるが、MPD 推進機では大電流動作時でも高い推 進効率が得られることと、外部磁場印加時に推力の増加が 期待できる点が有利となる.ホール推進機はその高い推進 効率と電源系の単純さから近惑星間ミッションの主要エン ジンとして期待され、円形チャンネルの口径を大きくする ことで大出力化をめざしている. さらに, VASIMR は電力 一定のもとでプラズマの生成と加熱を制御することで、推 力と比推力を可変にすることをめざしたエンジンであり、 NASA O ASPL (Advanced Space Propulsion Laboratory) からスピンオフした AARC (Ad Astra Rocket Company)社 [8]および東北大学が中心となって開発が進められている. ホール推進機に関してはすでに2章で紹介されているの で、以下ではプラズマ電磁加速が主要な加速機構として働 く外部磁場印加型 MPD と, VASIMR 開発をめざした高速 プラズマ流の高周波加熱と加速研究について紹介する.

4.2 磁場印加 MPD 推進機

MPD 推進機の加速機構の概略を図1に示す. MPD 推進 機では, 同軸上に配置された電極間に放電を起こし, そこ に大電流を流すことによって放電電流の径方向成分(Jr)と 自己誘起磁場の周方向成分(B_θ)による軸方向のローレン ッカ $f_{I} = J_{r} \times B_{\theta}$ 力が生じる.この力によってプラズマを高 速に加速し排出することで推進力を得る. また同時に軸方 向電流成分 $J_z \geq B_\theta$ の間に生じる $f_r = J_z \times B_\theta$ 力により中心 部に向かった電磁力(ピンチ力)が生じるため、陰極前面 でのプラズマ圧を高め、空力的に軸方向へプラズマを押し 出す効果も推進力に寄与している.この MPD 推進機は電 磁加速型の代表的な推進機であり、推力および比推力が放 電電流の2乗に比例して増大する特徴を持ち、電流値増加 とともに凍結流損失(推進剤の電離に使われるエネルギー) の割合が減るため推進効率も高くなる.このように大電力 運転に適した動作特性を持つが、ある臨界電流値を超える と放電の不安定性や局所的な電流集中が生じ、電極損耗な どを引き起こすことがある.

この MPD 動作時に外部磁場コイルを用いて軸方向磁場 を印加すると、様々な効果がプラズマに作用する.まず、 径方向電流成分 J_r と軸方向磁場成分 B_z との間に生じる $f_{\theta} = J_r \times B_z$ 力により周方向に回転する電磁力が働き、プラ ズマは回転流(スワール)となる[9,10].この回転運動が 電流の局所集中を回避するとともに、回転流となったプラ ズマが固体ノズルや発散型磁気ノズル配位中に入射する. ここで、角運動量保存則および回転運動エネルギーと軸方 向運動エネルギーとのエネルギー保存則を満たすように、 回転エネルギーが軸方向エネルギーへと変換され、プラズ マの軸方向への加速力となる.さらに、電子のラーモア半 径が電極間隔より小さくて電子のホールパラメータが十分



図1 MPD 推進機の加速原理.(a) 放電電流と自己誘起磁場による F_z と F_r,(b)軸方向磁場印加による F_θ,(c) 発散型軸方向磁場印加による j_θ と F_z.

大きく ($\omega_{ere} \gg 1$), 一方で, イオンのホールパラメータが 小さいあるいはラーモア半径が電極間より大きい時, 電子 のみが周方向に回転し, この電子ドリフトと反対方向に周 方向電流 J_{θ} が流れる.この周方向電流と発散型ノズル状磁 場の径方向成分 B_r との間に生じる $f_2 = J_{\theta} \times B_r$ 力により軸 方向の電磁力が働きプラズマが加速されることが期待され る.

実際, MPD装置に外部磁場発生用コイルを装着し, 動作時の推力増加が直接測定されている[11-13]. しかしこの 時プラズマに働く電磁力はどうなっているのか, また高密 度プラズマでは反磁性効果によって内部磁場強度が弱めら れることが知られているが, これによる効果はどうかな ど, 外部磁場印加時における加速機構に関しては明確な機 構解明は十分行われていない.

このような外部磁場印加型 MPD 推進機の出口部でのプ ラズマにはどのような電磁力が働いているのかを明らかに することは,将来の大出力 MPD 推進機開発研究にとって 必要不可欠なものである.そこで,外部磁場印加型 MPD プラズマ中に流れる電流分布と磁場分布を直接計測し,実 際に作用している電磁力を評価した研究を,東北大学の HITOP 装置において行った結果を紹介する[14]. MPD 出口近傍の電流場,磁場配位を直接計測するため, 多チャンネルの磁気プローブアレイを製作し,2次元断面 内における磁場の3軸方向成分計測を行った.磁場強度 $B_z = 0.87 \text{ kG}$ で一様な軸方向磁場を外部磁場コイルを用い て形成し,MPDを動作させてプラズマを生成したところ, 中心部での B_z は反磁性効果により約1/3近くまで減少した (図2(a)).この時,MPD近傍での密度は約1×10¹⁵ cm⁻³ 程度である.

一方,計測した磁場の3軸方向成分の空間分布より, $j=(1/\mu_0)$ rot*B*を用いてプラズマ中を流れる電流分布を計 算し,求めた電流および磁場の空間分布からプラズマに働 く電磁力 ($F = J \times B$)を直接計算した結果を図2(b)に示 す.

MPD 出口近傍の電磁力場を直接計測した例はこれまで になく、この計測が初めての結果であったが、電磁力の大 きさは内向きに働く径方向成分 F_r が他の2成分に比べて 2桁ほど高い値を示した.また、軸方向成分 F_z は、図2(b) を見るとわかるように、MPD 陽極出口下流では、予想に反 して電磁力は流れと反対方向を向いており、加速力として 寄与していないことが判明した.

ではなぜ軸方向成分 F_z は MPD 近傍で負の値をとったの であろうか. $F = J \times B$ より $F_z = j_r B_\theta - j_\theta B_r$ となり, F_z は2 つの項から計算される.第1項($j_r B_\theta$)は常に正であるが, 第2項($-j_\theta B_r$)は内向きの径方向磁場磁場成分によって負 の値をとる.つまり,一様磁場を外部から印加した場合に は反磁性効果によって内向きの径方向磁場が発生し,その 結果電磁力はかえって制動力として働いていることがわ かった.





図 2 (a)中心軸上の正味の磁場強度分布と(b)電磁力(F₂, F_r) ベクトル空間分布(外部一様磁場:B_z = 0.87 kG).

状へと変更し、プラズマ流中の径方向磁場の符号を反転さ せることを試みた.図3(a)に発散型磁場印加時における 中心軸上の正味の磁場強度分布を示す.発散型磁場を印加 しても MPD 近傍では強い反磁性効果が働くために収束型 の磁場形状が形成されるが、少し下流領域では発散型形状 へと移行し、実質的に収束発散形状のラバールノズル型磁 場配位が自発的に形成されている.この時、先ほどと同様 にして計測した電磁力分布を図3(b)に示す.この図から、 磁場形状が収束型から発散型へと移行する領域において軸 方向電磁力成分が負の値から正の値へと変化し、加速力が 働き出すのが確かめられた.

また,外部磁場コイルによって積極的にラバール型磁場 ノズル形状を重畳することによりプラズマの持つ熱エネル ギーを推進エネルギーへと変換できることも実験で明らか にすることに成功している.

このように、外部磁場印加型 MPD 推進機では磁場強度 や磁場形状を工夫することによって,推進性能を損なうこ となく,大電流条件下で動作させることが期待できる.磁 場印加型 MPD 推進機では電磁加速力だけでなくノズルを 通過する際の空力的な加速効果も考慮する必要があり,こ れらの効果も考慮に入れた最適化を進める必要がある.今 後,大出力化を目指した磁場印加型 MPD 推進機開発には 大電流動作時における不安定性の抑制なども含め,電極形 状や放電電流に対する最適な磁気ノズル形状の決定や,磁 場発生電力も含めた効率評価,磁気ノズルからのプラズマ 離脱など,より詳しく研究を進める必要がある.

4.3 比推力可変型ロケット VASIMR の開発

比推力可変電気推進機 VASIMR は NASA の宇宙飛行士 であった Dr. F.R. Chang Diaz を中心としたグループによっ



図3 (a)中心軸上の正味の磁場強度分布と(b)電磁力(F_z, F_r)ベ クトル空間分布(外部発散型磁場).

Front Runner

VASIMR experiment ICRF heating Magnetic nozzle Helicon plasma source

図4 VASIMR 概略図 (NASA JSC).

て提案され、ジョンソン宇宙センターにある ASPL で開発 実験が進められてきた新しいプラズマ推進機である.この 推進機の概略を図4に示す.この推進機ではヘリコン波を 用いてプラズマ生成を行い、高周波を用いたイオンサイク ロトロン共鳴によって加熱した後、その下流部に形成した 発散型磁気ノズル部でその熱エネルギーを推力に変換す る.この手法によれば、プラズマを生成する電力と加熱す る電力を制御することで、一定の印加電力下で噴出される プラズマ粒子の密度と流速を変化させることができる.す なわち推力と比推力を自由に制御することができ、ミッ ションの状況に応じた様々なエンジン動作が実現可能とな る.

このような比推力可変型の大出力推進機を用いることに よって,1年間の火星までの有人惑星探査ミッションを計 画することが可能となる.彼らの計画によれば、2018年5 月6日に約61トンの火星着陸船を乗せた総重量188トンの ロケットで地球周回軌道を出発し、30日間をかけて地球周 回を回りながら加速した後約3ヶ月で火星に到着する.火 星着陸船を切り離した母船は4ヶ月後に再び火星近傍に近 づき,火星表面での作業を終えたクルーと合流する.その 後再び3ヶ月の飛行を経て地球に帰還する計画が立てられ ている.この間に、宇宙船のエンジンは電気出力4MW の推進機を3台搭載し運転を行うが、その間、宇宙船の加 速ミッションに合わせて推進機の比推力を変化させる必要 がある.必要な比推力は最大5万秒(地球帰還時)であり、 大出力で高比推力動作可能なエンジンの推力/比推力を制 御することにより従来にない短期間での有人惑星探査計画 が可能となる.

このエンジンに必要とされる各種パラメータを表1に示 す.これをみると密度が1×10¹⁹m⁻³程度のプラズマを100 eV 程度まで加熱できればよいことがわかる.ただし核融 合研究におけるトーラス型やミラー型閉じ込め装置とは異 なり,波動とプラズマ流とは1回だけの相互作用しか許さ れないため,加熱部を短時間に通過する間にプラズマを効 率よく加熱をする手法を見出すことが必要である.さらに ドップラー効果による流れに起因する共鳴現象の変化な ど,閉じ込めプラズマとは異なった現象が現れる.

Chang Diaz らのグループは VX-10装置を用いた実験に よって密度 1×10¹⁹ m⁻³以上のヘリコン波プラズマの生成 に成功し[15,16],現在は高周波パワーを増強した VX-50

表1 VASIMR エンジン諸量

Input Power	$P = 4 \times 10^6 \text{ W}$
Power efficiency	$\varepsilon = 0.4$
Specific Impulse	$I_{\rm sp} = 10,000 {\rm sec}$
Exhaust velocity	$u = I_{\rm sp}g = 10^5 \mathrm{m/s}$
Thrust	$F = 2\epsilon P/u = 32 \text{ N}$
Propellant rate	$\dot{m} = F/u = 3.2 \times 10^{-4} \text{kg/s}$
Exhaust ion energy	$W_{i} = m_{i}u^{2}/(2e) = 100 \text{ eV}$ (D ₂ -propellant)
Average ion density at exhaust inlet	$n_{\rm i} = 1.5 \times 10^{19} {\rm m}^{-3}$

装置にてイオン加熱実験を試みている.一方で,東北大学 ではHITOP装置に設置したMPDをプラズマ源としてイオ ン加熱実験と磁気ノズル加速の実証に成功している[17-19].励起周波数 20 kHz~500 kHz,入力パワーは 15 kW の高周波印加によってヘリウムイオンのサイクロトロン共 鳴加熱が観測されプラズマの蓄積エネルギーの急激な上昇 が観測された(図5).また印加する高周波電力の上昇とと もにほぼ線形にプラズマの蓄積エネルギーが上昇している ことが確認された.

さらに加熱されたプラズマ流が発散型磁気ノズルを通過 することによって,高周波イオン加熱によって増加した熱 エネルギー(磁場に垂直なエネルギー成分)が推進エネル ギー(磁場に平行なエネルギー成分)へと変換され,ノズ ル下流部では磁力線と垂直方向のエネルギーは減少し,一 方で平行方向のエネルギーが上昇していることが観測され た.このとき垂直方向の温度減少は断熱不変量 µ 一定の条 件で予想される変化量とほぼ一致した.このノズル下流部 から噴出するプラズマ流の流れエネルギーは,図6に示す ように印加する RF パワーのみによって制御できることを 実験的に明らかにした.

このように先進宇宙推進機 VASIMR の基本原理の実証 実験は成功したが、この大電力プラズマ推進システムを実 現するには高周波によるプラズマ流の生成と加熱、また磁 気ノズルによるプラズマ流の加速と離脱に関する技術を確



図5 典型的放電波形 (a) MPD 放電電流 *I*_d, (b) プラズマ蓄積 エネルギー *W*_⊥.

Journal of Plasma and Fusion Research Vol.83, No.3 March 2007



図6 磁気ノズル下流部におけるイオン温度の RF パワー依存.

立することが求められている.プラズマの波動加熱は核融 合をめざしたプラズマ磁場閉じ込め研究で精力的に進めら れ実績を上げているが、高速で流れているプラズマ流への 加熱の高効率化および大出力化に向けた実験研究をはじ め、加熱されたプラズマの熱エネルギーを効率よく推進エ ネルギーへと変換する磁気ノズル配位の最適化や、磁力線 からのプラズマ流の離脱現象など解決すべき課題は数多い.

参考文献

[1] 栗木恭一, 荒川義博 編:電気推進ロケット入門(東京

大学出版会, 2003).

- [2] R.G. Jahn, *Physics of Electric Propulsion* (McGraw-Hill, New York, 1968).
- [3] E. Stuhlinger, *Ion Propulsion for Space Flight* (McGraw-Hill, New York, 1964).
- [4] 日本航空宇宙学会誌 46,132 (1998)
- [5] プラズマ・核融合学会誌 77,763 (2001).
- [6] R.H. Frisbee, J. Propulsion Power 19, 1129 (2003).
- [7] F.R. ChangDiaz *et.al.*, Proc. of 36th JPC,(Huntsville, 2000), AIAA-2000-3756, pp.1-8.; Scientific American, Vol.283, No.5, p.90-97 (2000).
- [8] http://www.adastrarocket.com/AdAstraInfo.html
- [9] M. Inutake et.al., J. Plasma Fusion Res. 78, 1352 (2002).
- [10] A. Ando et.al., J. Plasma Fusion Res. SERIES 4, 373 (2001).
- [11] A. Sasoh *et.al.*, J.Propulsion Power 8, 98 (1992): J.Propulsion Power 11, 351 (1995).
- [12] H. Tahara et.al., J. Propulsion Power 11, 337 (1992): J. Propulsion Power 13, 651 (1995).
- [13] G. Krulle *et.al.*, J. Propulsion Power 14, 754 (1998).
- [14] H. Tobari et.al., J. Plasma Fusion Res. 80, 651 (2004).
- [15] F.R. ChangDiaz, Thin Solid Films 506-507C, 449 (2006).
- [16] J.P. Squire et.al., Thin Solid Films 506-507C, 579 (2006).
- [17] M. Inutake et.al., Trans. Fusion Technol. 43, 118 (2003).
- [18] A. Ando et.al., Phys. Plasmas 13, 057103 (2006).
- [19] A. Ando et.al., Thin Solid Films 506-507C, 601 (2006).