130 き裂先端特異温度場のロックインサーモグラフィ計測 によるき裂検出手法の提案

大阪大学 正 〇阪上隆英 大阪大学 正 久保司郎 大阪大学 手嶋康博

1. はじめに 赤外線サーモグラフィを用いた物 体表面の温度分布計測に基づく非破壊検査手法にお いて,ロックイン・赤外線サーモグラフィ法が注目 を集めている⁽¹⁾.ロックイン・赤外線サーモグラフ ィ法は,物体に一定周期で変動する熱負荷を与えた 時,物体表面で計測される温度変動の振幅分布およ び位相分布を,変動熱負荷に関する参照信号に同期 させて高精度に計測し,これをもとに高分解能かつ 高精度に欠陥計測を行う手法である.本報では,著 者ら⁽²⁾が提案したき裂周りの特異温度場計測に基づ くサーモグラフィ法に,ロックイン・赤外線サーモ グラフィ計測を応用した新しい非破壊検査手法の提 案を行うとともに,手法の有用性を実験的に検証し た結果について述べる.

2. 特異温度場法によるサーモグラフィック NDT

き裂を含む導電体に電流を負荷した時には,き裂 先端での電流密度が原理的に無限大となる特異電流 場がき裂先端近傍に形成される.ジュール発熱率は 電流の2乗に比例するため,き裂先端近傍には特異 電流場に起因する発熱集中による特異温度場が形成 される.したがって,き裂が被検査物の表面に開口 している場合には,発熱集中部が温度分布画像中に 検出されるので,これをもとにき裂を検出すること が可能である.

特異温度場法において,検査対象に負荷する電流 を周期的に変動させた場合には,き裂先端近傍に負 荷電流と同じ周期で変動する特異電流場および特異 温度場を形成させることができる.したがって,負荷電流信号を参照信号として,ロックイン・赤外線 サーモグラフィ計測を行うことにより,き裂先端近 傍の特異温度場に関して,温度変動の振幅および位 相の分布を高精度に計測することが可能となる. 3.実験装置 本実験で用いた計測装置を図1に

示す.実験に使用したロックイン・赤外線サーモグ ラフィは、256×256 画素の InSb 赤外線アレイセン サを搭載した赤外線カメラに、熱弾性応力測定のた めのデジタルロックイン信号処理装置を付加したも のである.

検査対象への電流負荷方式としては,直接通電お よび電磁誘導の二つが考えられる.本実験では,提 案する手法の実用性を考慮し,検査対象への非接触 電流負荷が可能な後者を検討した.2 系統の出力が 可能な信号発生器の一方において,250kHzの高周波 信号を発生させ,その振幅を他方で発生させた低周 波の電流変動信号に同期させて変動させた.電流変 動信号は,0.5Hz~5Hzの正弦波信号とした.さらに, この電流変動信号を,ロックイン計測における参照 信号として,前述のデジタルロックイン信号処理装 置に入力した.

このようにして作られた,振幅が周期変動する高 周波電流を,高速電力増幅器で増幅した後,試験片 下部に設置したパンケーキ型コイル(巻数88,直径 100mm)に負荷した.この時,試験片にはドーナツ状 の渦電流が誘導される.本実験では,渦電流の強度



Fig. 1 Illustration of the proposed singular method thermographic NDT system combined with lock-in thermography.



(a) Distribution of amplitude of oscillated temperature ΔT



(b) Distribution of phase θ

Fig. 2 Lock-in thermal images taken for stainless steel plate. (Crack length : 10mm)

が比較的一様な部分を利用して、き裂検出を行った. 4. 実験結果 本実験では、ステンレス鋼および アルミ合金の平板を試験片として用いた. 試験片寸 法は、幅 110mm、長さ 140mm であり、試験片厚さは 0.5mm および 1mm の 2 種類とした. 試験片には放電 加工により貫通き裂を導入した. き裂長さは、3mm、 5mm および 10mm の 3 種類とした. また、試験片表面 の放射率を高めるため、試験片にはつや消し黒色塗 料を塗布した. コイルに負荷した周期変動電流につ いては、変動周期を 1Hz および 3Hz, 電圧の最大振 幅を 92V とした.

まず,長さ10mmのき裂を有する厚さ1mmのステン レス鋼試験片に1Hzの周期変動電流を負荷した場合 に得られた,温度振幅 ΔT および位相 θ の分布を, 図2(a)および(b)にそれぞれ示す. ΔT 分布画像にお いては,き裂先端近傍の特異電流場に起因する,き 裂先端おける顕著な ΔT の上昇が見られ,これをもと にき裂の位置・寸法が容易に同定できる.さらに, θ 分布を見ると,き裂先端から周囲の領域に向かうに つれて,温度変動の位相にずれが生じていることが わかる.したがって, θ 分布を用いた場合にも,き裂 先端位置の同定が可能であることがわかる.この位 相のずれは,き裂先端の発熱集中部から周囲への熱 拡散の影響によるものと考えられる.

次に、長さ 3mm のき裂を有する厚さ 0.5mm のステ ンレス鋼を用いて、電流変動周波数 3Hz でき裂検出 を行った結果を図 3 に示す. き裂先端位置を示す特 異性は、*AT*分布画像および 0分布画像両方に現れて おり、これらをもとにき裂の検出が可能であること がわかる.短いき裂の場合には、特異電流場の強度



Fig. 3 Lock-in thermal images taken for stainless steel plate. (Crack length : 3mm)



(a) Distribution of amplitude of oscillated temperature ΔT



(b) Distribution of phase θ

Fig. 4 Lock-in thermal images taken for aluminum ally plate. (Crack length : 10mm)

が低下するとともに、熱拡散による特異温度場消失 の影響により、*AT*分布画像のコントラストが低下す るため、き裂の検出性は悪化する.このような場合 には、電流変動周波数を高くして、電流変動の1周 期の時間内における熱拡散の影響を低くすることに より、*AT*分布画像のコントラストを改善できること がわかった.さらに、0分布画像によるき裂先端位置 の同定も、き裂同定に効果的であることがわかった.

さらに、長さ10mmのき裂を有する厚さ1mmのアル ミ合金試験片を用いて、電流変動周波数3Hzでき裂 検出を行った結果を図4に示す.図より、*AT*分布 画像および 0分布画像において、き裂先端位置を同 定することが可能であることがわかる.アルミ合金 は、ステンレス鋼に比べて熱拡散性が高く、特異温 度場が消失しやすい材料である.このような場合に おいても、電流周波数を高くすることによる*AT*分布 画像のコントラスト改善、および 0分布画像の利用 が、き裂同定に効果的であることがわかった.

上記の実験においては、ロックイン・データ処理 を用いない赤外線カメラによる熱画像も同時に取得 した.しかしながら、これらの画像においてはき裂 同定に十分な特異温度場を検出することができなか った.したがって、ロックイン・サーモグラフィに よる特異温度場の計測が、低い負荷電流密度および 高い熱拡散といった、特異温度場法によるき裂検出 における悪条件の下でのき裂検出精度の向上に効果 的であることが確認できた.

文献 (1)例えば, Proceedings of SPIE Volume 3056, 1997. (2)阪上, 小倉, 日本機械学会論文集(A編), 58 巻, 555 号, 1992, pp.2224-2231.