211

曲面の X 線残留応力測定

― 擬似 µ角変化法によるラック歯元部の応力測定 ―

 阪府産技総研 ○小栗 泰造, 村田 −夫, 山口 勝己

1 緒 言

歯車歯元部の残留応力は、歯の曲げ疲労強度に影響する ため、これを把握しておくことは強度評価上重要である. しかし、最も一般的な非破壊残留応力測定法である X 線応 力測定法を用いて、曲げ疲労強度に影響する歯元部の歯た け方向残留応力を測定することは、測定領域が曲面である ことに起因した応力値の測定誤差や、X 線ビームが隣接歯に よって遮蔽されるなどの問題が生じるため、きわめて困難 である.

本報では、凹状円筒面のような狭隘部曲面における円周 方向応力の測定法を提案する.この方法では、X線経路の 遮断を防ぐために、並傾法・軸方向応力測定の配置として X線経路を中心軸を含む一平面に限定し、円周方向に沿っ て多点測定した曲面部のψ=0°時回折角から円周方向応力 を求める.これは、曲面における測定位置の変化がψ角の 変化と等価であることを利用しており、擬似ψ角変化法と 称する.ここでは、モデル材としてラックを取り上げ、擬似ψ 角変化法および通常の側傾法・sin²ψ法で歯元部の歯たけ方 向応力を測定し、両者を比較した結果について報告する.

2 擬似ψ角変化法

2.1 理論モデル Fig.1 に、半円筒(内径 ρ , 厚さ ϑ)内面 の傾斜面において、並傾法・ ψ 一定法により軸方向応力測 定を行う様子を表す模式図を示す. Fig.1 に示すように、 直交座標系(x, y, z)と円柱座標系(r, a, z)を定める. X線ビーム は矩形形状($2\zeta \times 2\zeta$)とする. 照射領域は、円周方向に円 弧 P₁P₂の範囲とする(yz 面から角度 $a_1 \ge a_2$ の範囲). X線 ビームの中心線と照射面との交点を P とする. X線照射焦点 (zi = zh - p-中心)は点 P に合わせるものとする. X線ビーム 寸法は測定面の曲率半径に比べて十分に小さく、照射面に おける高低差(h_1 , h_2)によるビークシフト(並進効果)は無視で きるものとする. 円筒内部には、半径方向および円周方向 に変化しない円周方向応力 σ_c および軸方向応力 σ_A が存在 するとし、X線侵入深さ内に半径方向応力は存在しないも のとする. 半円筒内の位置(r, ω)にある微小体積 dVの中に



Fig.1. Schematic illustrations of the axial stress measurement on inclined area of a cylindrical surface by the iso-inclination method ($\psi = 0^{\circ}$ for the pseudo ψ angle-changing method).

は、多数の結晶粒がランダムな方位で存在するとし、sin²ψ法 が適用できるものとする.

2.2 傾斜面でのX線回折 体積要素 dVにおける入射X線 と回折X線が, z軸と角度 γ_A , β_A でそれぞれ交わるとすれば, 回折X線の強度 dI_A は, 材料内での減衰を考慮して式(1) で表わされる.

$$dI_{A} = a_{A}b_{A}I_{O}\sin\gamma_{A}\cos\omega\exp(-\mu L_{A})rdrd\omega dz$$
(1)
$$L_{A} = \left(\frac{1}{\sin\gamma_{A}} + \frac{1}{\sin\beta_{A}}\right)\left(r\cos\omega - \sqrt{\rho^{2} - r^{2}\sin^{2}\omega}\right)$$

$$\gamma_{A} = \theta_{A} + \psi , \quad \beta_{A} = \theta_{A} - \psi$$

ここで、 a_A は回折に寄与する結晶粒の体積比、 b_A は単位 体積あたりの回折比、 I_o は単位面積あたりの入射 X 線強度、 μ は線吸収係数、 L_A は試料表面から体積要素 dV までの経 路長である。 θ_A は dV での Bragg 角であり、式(2)により与 えられる。

$$2\theta_{A} = \frac{\sigma_{A} - \sigma_{C} \sin^{2}\omega}{K} \sin^{2}\psi + 2\theta_{0}$$
$$-\frac{v}{K(1+v)}(\sigma_{A} + \sigma_{C}) + \frac{\sigma_{C}}{K} \sin^{2}\omega \qquad (2)$$

ここで、Kは応力定数、 $2\theta_{o}$ は無ひずみ状態の回折角、 ν は Poisson 比である.体積要素における回折角および回折強 度は、いずれも体積要素の位置によって異なる.したがっ て、測定される回折角< $2\theta_{A}$ >は、式(3)で与えられるように、 $2\theta_{A}$ の回折強度 dI_{A} に関する重みつき平均値となる.

$$\langle 2\theta_{\mathsf{A}} \rangle = \frac{\int_{V} 2\theta_{\mathsf{A}} dI_{\mathsf{A}}}{\int_{V} dI_{\mathsf{A}}} = F \sin^{2} \psi + G - H + 2\theta_{\mathsf{O}}$$
(3)

$$V = \left\{ (x, y, z); \, \rho^{2} \leq x^{2} + y^{2} \leq (\rho + \tau)^{2}, \\ |x - \rho \sin \Omega| \leq \zeta, \, |z| \leq \zeta / \cos(\psi - \eta) \right\}$$

$$F = \int_{V} \left(\sigma_{\mathsf{A}} - \sigma_{\mathsf{C}} \sin^{2} \omega \right) dI_{\mathsf{A}} / \left(K \int_{V} dI_{\mathsf{A}} \right)$$

$$G = \int_{V} \sigma_{\mathsf{C}} \sin^{2} \omega dI_{\mathsf{A}} / \left(K \int_{V} dI_{\mathsf{A}} \right)$$

$$H = \frac{v}{K(1 + v)} \int_{V} (\sigma_{\mathsf{A}} + \sigma_{\mathsf{C}}) dI_{\mathsf{A}} / \int_{V} dI_{\mathsf{A}}$$

ここで、Vは円筒内部を含む全照射領域を表す.

2.3 円周方向応力 式(3)において、 $\psi=0^{\circ}$ 時の回折角に注 目する.ただし、回折角の特徴を抽出するために、最も回 折強度の強い表面のみを考慮するものとする.また、 a_A 、 b_A および I_0 は定数とみなすとともに、 θ_A に関しては、一般に 回折角の変化量が無ひずみ状態の回折角に比べてかなり 小さいことより、以下の近似を導入するものとする.

 $\sin \gamma_{\mathsf{A}} \approx \sin(\theta_{\mathsf{O}} + \psi), \sin \beta_{\mathsf{A}} \approx \sin(\theta_{\mathsf{O}} - \psi)$ (4) このとき, 傾斜面における $\psi=0^{\circ}$ 時回折角は次式で表される.

$$\langle 2\theta_{\mathsf{A}} \rangle_{\psi=0^{\circ}, r=\rho} = \frac{\sigma_{\mathsf{C}}}{K} \sin^{2}\Omega + \frac{\sigma_{\mathsf{C}}}{3K} \left(\frac{\zeta}{\rho}\right)^{2} + 2\theta_{\mathsf{0}} - \frac{v}{K(1+v)} (\sigma_{\mathsf{A}} + \sigma_{\mathsf{C}}) \quad (5)$$

式(5)の第1項および第2項は、それぞれ、照射位置および 照射寸法の変化による回折角シフト量を表しており、そのシフ ト量はいずれも円周方向応力に依存することを示している。 第3項および第4項は定数である.したがって、式(5)から、 照射位置または照射寸法と y=0°時回折角との関係を実測 すれば、円周方向応力を求めることができると考えられる.

式(5)によれば、第1項は第2項に比べて応力検出感度 が高い. そこで、第1項に注目し、照射位置を変化させる 方法を採用するものとすれば、円周方向応力のには、次式を 用いて求められる.

$$\sigma_{\rm C} = K \left. \frac{\partial \langle 2\theta_{\rm A} \rangle}{\partial \sin^2 \Omega} \right|_{\psi = 0^{\circ}, r = \rho} \tag{6}$$

3 実 験

3.1 実験方法 ラックの歯元部歯たけ方向残留応力を擬似ψ 角変化法および通常の側傾法・sin²ψ法で測定した.残留応 力測定には,微小部 X線応力測定装置 (PSPC/RSF システム, 理学電機)を用いた.用いたラックは,JIS-B1701 に定められ た標準ラック歯形で,モジュール 8,材質は S45C である.形状寸 法については,輪郭形状測定機 (フォームトレーサ CS-5000, ミツトヨ) を用いて測定した.Fig.2 に示すように,通常の sin²ψ法に よる基準値測定を行うため,切り出した一歯を試料とした. 試料は焼きなまし後サンドブラスト処理を行い,均一な表面残



Fig.2. Schematic illustrations of rack's shape and the X-ray path in the pseudo ψ angle-changing method).

Table I. Conditions for X-ray stress measurement.

	Pseudo ψ angle-changing	Conventional $\sin^2 \psi$
Diffraction	CrKa, aFe211	
Tube voltage, current	30 kV, 20 mA	
Detector	Linear PSPC, Span: 100 mm, 20 deg	
Scanning method	Iso-inclination, Fixed ψ_{o}	Side-inclination, Fixed η
Peak determination	Half value breadth	
Correction	Lorentz, Polarity, Absorption $\mu = 95.05 \text{ mm}^{-1}$	
Ω or ψ angle	$s = -4\Delta, -3\Delta, -2\Delta, -\Delta, 0, \Delta, 3\Delta, 6\Delta$ (Δ =0.25mm) $\Omega = 64.5, 55.1, 47.6, 41.0, 35.0, 29.4, 19.1, 4, 6 deg$	$\psi = 0, 20, 30, 38, 45 \deg$
Stress constant	-318 MPa/deg	
Collimator	¢0.15 mm	

留応力を与えた.

擬似 ψ 角変化法では、Fig.2 に示すように、X線経路をyz平面に制限し、 $\psi=0^{\circ}$ の配置でX線を照射した.測定位置P は、歯のxyy'を基準位置として実測寸法から求めた P。点

(曲面部の中心)を原点とし, x 軸上で歯先側4点, 歯底 側3点の合計8点を定めた.各測定点への試料の移動は, マイクロメーターヘッドを備えた微動ステージにより行った.照射寸法 は,隣り合う測定点でX線ビームが重ならないように,また 並進効果によるピークシフトが無視できるように¢0.15mmのコリ メーターを用いた.照射寸法がきわめて小さいことによる回折 強度および巨視的等方性の低下は,積算時間の増加とy軸 空間揺動(振幅15mm,周期8sec)により補った.通常の sin² ψ法では, Po点における接平面が水平となるようにラック を傾斜させて測定した. ビーム径,揺動条件は先と同じであ る.Table1にX線応力測定条件を示す.

3.2 実験結果 Fig.3 および Fig.4 に,二つの方法で測定 した結果を示す.両者とも良好な線形性を示しており,応 力値もほぼ一致している.

擬似 ψ 角変化法において、 P_o 点の位置設定精度を± 0.1mm とした場合、これに起因した応力値測定誤差はおよ そ±25MPa と算出された.

5 結 言

狭隘部にある曲面部の X 線応力測定法一擬似ψ角変化法 一を提案した. ラック歯元部の歯たけ方向応力測定に適用し, その妥当性を確認した.









Fig.4. Comparison between the stresses in the load direction at the root of tooth measured by different two methods.