# 残留応力場を進展する疲労き裂の進展特性と ESPI法による有効駆動力評価

青学大[院] 〇木村征道 青学大 小川武史

# Fatigue Crack Growth in Residual Stress Field and Net Crack Driving Force Evaluated by ESPI Method Yukimichi KIMURA and Takeshi OGAWA

## 1緒 言

本研究では、残留応力場における疲労き裂進展の予測を目 的として、インデンテーションにより残留応力が生じた試験 片について疲労試験を行い、残留応力場における疲労き裂進 展挙動を調べた.疲労き裂進展の予測にあたり、FEM 解析よ り残留応力分布を求めて重ね合わせの原理<sup>1)</sup>を適用した.

応力拡大係数 K は、有限要素法などから求めることができ るが、実際にはき裂閉口現象や多軸応力状態などが原因とな り、き裂進展の有効駆動力は FEM 解析で求めた K とは異な る.そこで、実験的な評価を行うため、光学的手法である ESPI 法からき裂先端近傍の変位分布を実験的に求め、直接的にき 裂進展の有効駆動力を評価した.また、コンプライアンス法 によるき裂閉口挙動も調べて比較検討し、有効性を確かめる とともに、残留応力場における疲労き裂進展挙動に検討を加 えた.

## 2 材料および実験方法

供試材は、アルミニウム合金 2024-T3 で、0.2%耐力は 325 MPa, 引張強さは 455 MPa である. ASTM 規格の 1 インチ CT 試験片(幅 W = 50.8 mm, 厚さ B = 5 mm)を用いた. インデン テーションは、Brinell 球圧子(超硬合金)を用いて押し込み荷重 F = 3.92 および 7.85 kN とし、疲労予き裂の導入された CT 試 験片の両面に圧痕を付与した. 用いた試験機は容量 10 kN の 電気油圧式疲労試験機であり、自作のソフトにより試験を行 った. 試験条件は、繰返し速度 f = 20 Hz, 応力比 R = 0.1 とし、 荷重範囲  $\Delta P$  一定の疲労き裂進展試験を行った. き裂長さの 測定には背面ひずみ徐荷弾性コンプライアンス法を用いて, き裂進展速度 da/dNと応力拡大係数範囲 $\Delta K$  また有効応力拡大 係数範囲 $\Delta K_{eff}$ を算出した.

## 3 応力拡大係数 Kの解析方法

## 3.1 残留応力場中の*K*値

残留応力場中の疲労き裂進展速度を予測するにあたり,重 ね合わせの原理を適用した<sup>2)</sup>.小規模降伏状態において,き 裂進展による残留応力の解放は、き裂面上の初期残留応力に 等しく、逆符号の分布力を負荷することと等価である.ここ で、新たに残留応力による応力拡大係数 $K_R$ が生じる.試験片 の残留応力分布が厚さに関わらず一様である場合には、 $K_R$ の 算出は2次元で取り扱うことができる.しかし、本研究では 試験片に付与した圧痕による残留応力分布が一様ではない. そこで、FEM 解析で求めた残留応力を試験片厚さ方向に平均 化して算出し、2次元問題として $K_R$ の予測を行った.

### 3.2 残留応力の FEM 解析と X 線応力測定法

*K*<sub>R</sub>を求めるため,初期残留応力分布を FEM 解析から求めた.インデンテーション試験をモデル化し,要素数 2218,節 点数 2312 の 2 次元軸対称解析モデルを作成した.解析には汎

用 FEM コード MARC を用いて, 弾完全塑性解析を行った. 球圧子を剛体とし, ヤング率と最大押し込み荷重値は試験片 と同条件,降伏応力は 325 MPa, ポアソン比vは 0.34 とした. また, FEM 解析の有効性を調べるため, PHILIPS 社製 X'Pert-XRD:薄膜用 X 線回折装置を用いて電解研磨した試験 片表面の残留応力分布を測定した.

3.3 電子スペックルパターン干渉(ESPI)法

*K*値を算出するための変位分布測定には,ETTEMEYER 社 製レーザーストレインアナライザーQ-100 を用いた.変位分 解能は 0.03~0.1μm である.

## 3.4 変位分布から K値を解析する方法

ESPI 法により測定された変位分布から,ニュートン・ラプ ソン法を基にした非線形最小二乗法<sup>3)4)</sup>を用いて*K*の解析を 行った.その原理を以下に示す.

線形破壊力学より、Mode I き裂先端近傍に生じるy方向変  $\hat{u}_v$ の一般解は次式で示される.

$$v = -\sum_{n=1}^{\infty} \frac{A_{\ln}}{2G} r^{n/2} \left\{ -\kappa \cos \frac{n}{2} \theta - \frac{n}{2} \cos \left(\frac{n}{2} - 2\right) \theta + \left\{ \frac{n}{2} + \left(-1\right)^n \right\} \cos \frac{n}{2} \theta \right\}$$
(1)

ここで、Gはせん断弾性係数、 $\kappa$ は平面応力の場合(3-v)/(1+v)、 平面ひずみの場合(3-4v)、vはポアソン比、rおよび $\theta$ はき裂先 端を原点とした極座標である。 $A_{\rm b}$ (未知数)は試験片やき裂形 状およびその寸法に依存し、かつ外力に比例する係数である。 n=1の場合には、Mode I 応力拡大係数 $K_{\rm I}$ との間に式(2)の関 係がある。式(1)のき裂先端近傍変位場を式(3)で書き換える。

$$A_{11} = K_1 / \sqrt{2\pi} \quad (2) \qquad v = \sum_{n=1}^{N_T} A_{1n} f_n(r, \theta) + v_r + \theta_r x \quad (3)$$

理論的には無限級数であるが、変位場が $n=1\sim N_T$ までの級数 で表されるものとする.  $u_r$ は剛体変位量(未知数)、 $\theta_i$ は回転変 位量(未知数)である. き裂先端を原点とする極座標( $r, \theta$ )は式(4) で表現できる. ただし、 $x_0, y_0$ はき裂先端の座標(未知数)であ る. ここで、実験により測定された変位データ $u_k$ と未知数を 含む一般解との関係を式(5)のように定義する. なお、k は測 定されたデータ数であり、解析に用いる領域内の ESPI 法で測 定された変位点数である.





Fig.1 Residual Stress comparison of FEM analysis



式(5)について、ニュートン・ラプソン法に基づき、Aの修正 量が1 Pa 以下になるまで繰返し計算を行った. 求めたK値 は、式(3)の一般解の項数 $N_{\rm T}$ ごとに複数の値が算出される. そ こで、類似度と相違度による評価を適用した. 解析により得 られた変位分布と実験により測定された変位分布を、類似度 と相違度を用いて比較し、最も実験結果に対して近似精度が 高いときのK値を解析値とし、得られた応力拡大係数を $K_{\rm E}$ と定義した.

#### 4 FEM 解析結果と残留応力測定の結果

FEM 解析と X 線応力測定による F=7.85 kN の圧痕の半径 方向,円周方向の残留応力を Fig.1 に示す.半径方向の $\sigma_r$ はあ まり一致しないが, $\sigma_{\theta}$ はほぼ一致している.  $K_R$  算出には $\sigma_{\theta}$ を利用するため,大きな問題はないものと考えた.

#### 5 疲労き裂進展の実験結果および考察

#### 5.1 疲労き裂進展特性

試験片に F= 3.92 kN および 7.85 kN の圧痕を付与した場合 と付与してない場合のき裂進展速度  $da/dN \ge \Delta K$  の関係を Fig. 2 に示す. いずれの場合にも,網掛けで示した圧痕の領域に 近づくに伴って da/dN は加速し, 圧痕の領域内において減速 する. その後,元の速度に近づいていくことがわかった. F= 3.92 kN の場合,荷重振幅一定の試験条件で連続的なき裂進展 が生じた. 一方, F= 7.85 kN の場合,圧痕領域内でき裂が停 留した. そこで, $\Delta K$  を徐々に増やして試験を継続したところ  $\Delta K$ = 13MPa $\sqrt{m}$  にて再びき裂進展を始めた. また,上記の試 験において,Fig.2(b)に示した矢印の点(A)~(D)において,ESPI 法による測定を行った.

### 5.2 き裂開閉口挙動

Fig.3 にき裂開口応力拡大係数  $K_{op} & \Delta K$  を横軸として示す. これより, 圧痕領域内にき裂先端が達すると  $K_{op}$  は増大し, 圧痕の終端部分で最大値を示す. 圧痕領域を通過後に  $K_{op}$  は 徐々に低下しているが, Fig.2 に示したき裂進展速度が定常状 態に戻るよりも変化は遅れている. これは本研究の除荷弾性 コンプライアンス法で検出したき裂閉口点が, き裂先端後方 の破面接触を検出しているからである.

## 5.3 残留応力の影響

Fig.4 では、 $\Delta K$  を横軸として FEM 解析の残留応力分布から 計算される  $K_R$ を実線で示した.また、Fig.2 において、圧痕 のある試験片の  $da/dN - \Delta K$  関係と圧痕のない試験片の結果を 比較し、同一の da/dN を示す両者の $\Delta K$  の差が実験的な  $K_R$ 値 と考えて Fig.4 に併記した.これらは da/dN が減速する部分に おいてよく一致した、しかし、FEM 解析による  $K_R$ は圧痕領





Fig.5 Comparison of  $K_E$  and  $\Delta K_{eff}$  value

域を通過すると直ちに増大し、実験的な*K*<sub>R</sub>値の変化と一致していない.この原因は、き裂面接触を考慮していないためと考えられる.

#### 5.4 き裂進展駆動力

以上の結果から、除荷弾性コンプライアンス法によるき裂 閉口の評価では、き裂進展特性に及ぼすき裂面接触の影響を 過大評価し、FEM 解析による Kaの評価では過小評価してい る. そこで、ESPI法による変位分布測定から、き裂進展駆動 力として実際にき裂先端に作用している応力拡大係数の直接 解析を行った. 測定点は Fig.2(b)の(A)~(D)であり、 △K<sub>E</sub>と除 荷弾性コンプライアンス法によって求めたAKeffをFig.5に示 した. ただし, (C)(D)に関しては妥当なAKEを得られなかった. この原因は明らかでないが、Fig.5からわかるように、これら の位置ではAK effがAK よりもかなり小さく顕著なき裂閉口現 象を示している. き裂が完全に閉口した後も外力が除荷され れば一様な変形が生じる.(C)(D)に関しては、この変形量が 大きくなり、AKFが解析できなくなったのではないかと考え られる. 解析法に関しては今後の課題である. なお, 圧痕に よる減速が始まる前の(A)(B)では、 *ΔK*Eは *ΔK*eff とよく一致して いる.

## 結言:省略

## 参考文献

- 1) 轟,小林,中村,日本機械学会論文集,54,498 Page.205-211 (1988).
- 2) Mall,S.and Newman,J,C.,*Int.J.Fracture*,**21** (1983),279.
- 3) 米山, 隆, 実験力学, 1, 4, Page.22-26(2001).
- 4) 米山,森本,隆,非破壊検査,51,10, Page.667-673(2002).