正員	馬	場	脩*		正員	真	鍋	英	男**
正昌	<u>)</u> 風	本	泰	仄***	正員	池	添	眞	光**

Improvement of Butt Welding for Aluminum Alloy Tank of SPB LNG Carrier

by Osamu Baba, *Member* Yasuhisa Okumoto, *Member* Sanemitsu Ikezoe *Member*

Summary

Though two systems of LNG tank structure, membrane type combined with hull structure and MOSS type of independent tank, have widely been applied in LNG carrier in the world, Ishikawajima-Harima Heavy Industries, Co. ,Ltd. (IHI) originally developed the LNG carrier of SPB system (Self-supporting Prismatic type-B) having independent prismatic tank, which completely differs from these two systems. In SPB system, it must be guaranteed that the fatigue crack should not occur or be limited within the allowable length during ship service life. Therefore detail structural analysis and fatigue analysis for the tank have to be carried out, and also advanced quality control is necessary so that stress concentration around the welded joint is lesser. This paper focuses on the butt weld of aluminum alloy plates of the tank, and states the results of a series of study including some experiments to ensure the reliability of the joint, especially for the bead shape. The measuring device of weld beads and also flat bed structure with forced vacuum system to prevent the irregularity and angular distortion in the vicinity of weld bead are also reported.

1. 緒 言

LNG(液化天然ガス:Liquefied natural gas)船に搭載 される貨物タンクには、形状および構造様式の異なる幾つか の方式が実用化されている。金属薄膜(SUS材およびイン バー材)でタンクを製作し、貨液荷重をタンクで支持せず保 冷構造を介して船体構造全体で受け持つ設計の「メンブレン 方式」と、船体構造と独立した球形タンクを搭載する「モス 方式」の2方式が広く採用されている。

石川島播磨重工業(株)は、これら2方式とは全く異なる 自立角形タンクによるSPB方式(Self-supporting Prismatic type-B)のLNG船を独自開発した¹⁾。タンク材 料には、アルミニウム合金、ステンレス鋼、9%ニッケル鋼を 用いることができるが、SPB方式LNG船の一番船は、ア ルミ合金製の角型タンクを搭載した。

このアルミタンクの特長は,船の耐用期間中疲労亀裂が発 生しないか,万一亀裂が発生しても大きな破壊に至るまで亀 裂が進展せず,十分安全に検知できることである。すなわち,

* Jurong Shipyard (元石川島播磨重工業㈱)
 ** 近畿大学工学部
 *** ㈱アイ・エイチ・アイ マリンユナッテド
 原稿受理 平成19年3月1日

ガスリークに対する高い安全性を保証しており,そのために 高度な応力解析や疲労解析がなされると同時に,溶接継手の 応力集中を設計で規定した許容値以下に保つ品質管理が必要 である。

本稿では、アルミニウム合金の突合せ継手溶接ビードに対 し、応力集中を緩和するためにあらゆる技術を集結し、溶接 のままでスムースなビード形状が得られる施工法を研究し、 継手の信頼性を確保した一連の成果を紹介する。既に著者ら は、すみ肉溶接に関する研究結果を発表しているが²⁾、本報 は引き続き突合せ溶接に対し、溶接ビードの改良のみならず、 溶接部の目違いや角変形防止のための定盤の製作および溶接 ビード計測装置の研究開発についても言及する。

2. SPB方式アルミタンク工作における設計要求と問題点

2.1 設計要求

SPB方式のタンクの構造を Fig.1 に示す。デッキやボト ムは縦通方式(縦通材+横桁),サイドや縦通隔壁は横防撓方 式(立て防撓材+水平桁)となっている。材料はアルミニウ ム合金 A5083-O材(焼きなまし材)が使われている。

タンク構造には、様々な溶接継手が用いられているが、溶 接ビードの止端部の局部応力で整理すると、継手形式に依ら ず1本のS-N線図で強度評価できることがわかった³⁾⁴⁾。 ここでは、目違いや溶接角変形による付加的な応力も考慮し 日本船舶海洋工学会論文集 第5号

2007年6月



Fig.1 Tank structure

て,溶接止端部の局部応力を次式で定義した。

$$\sigma = K_t (\sigma_B + (K_d + K_m - 1)\sigma_N)$$
 (1)
 σ :溶接止端部の局部応力
 K_t :応力集中係数
 K_d :溶接角変形影響係数
 K_m :目違い影響係数
 σ_B :曲げによる(縁)応力
 σ_N :公称膜応力

応力集中係数 K_t は,溶接継手の形状をパラメータとして,次式で計算することができる(未溶着部の存在による影響は 省略)³⁾。

$$K_t = 1 + f(\theta) \{ g(\rho) - 1 \}$$
 (2)
 $f(\theta) : 溶接余盛角の影響$

g(ρ):溶接止端半径の影響

 $f(\theta), g(\rho)$ は, Fig.2 に示す溶接部の止端半径 ρ , フラン ク角 θ , 余盛高さ(脚長) h, 部材板厚 t をパラメータとして 計算される。また, $g(\rho)$ は荷重条件と継手形式により異なっ た値をとる³⁾。これらの影響関数の精度は, 光弾性試験やF EM計算および試験片の応力計測結果と比較検証している。



Fig.2 Shape around weld bead

したがって,全ての溶接継手の応力集中係数 K_tをある一定 値以下になるように常に制御すれば,詳細な溶接ビード形状 を個別に考慮することなく,部材に作用する公称応力を詳細 な構造解析から推定することにより,疲労寿命の下限値を予 測することができる。ここで,K_tを小さく設定すれば溶接の 仕上げ作業が増加し、逆に K_t を大きく設定すれば、溶接の仕上げの基準は緩やかになる。実船の建造に際しては、過去の 実績を調査し⁵⁾、許容値として K_t =3が設定された。建造中の全工程において、溶接施工時にはこの基準を厳守することが求められる。

一方,応力集中係数 K_t には複数のパラメータが含まれて いるが,なかでもフランク角 θ と止端半径 ρ の影響が大きく, それぞれ下記を満足すれば $K_t \leq 3$ となることがわかった⁶⁾。

フランク角度 θ ≧120°

溶接止端半径 $\rho \ge 1.0$ mm

以上のことを踏まえ、タンク建造中の全工程において、溶 接ビードのフランク角 θ と止端半径 ρ を重点的に制御、管理 することとした。シャープノッチを除くアンダーカットは、 止端半径で管理し、シャープノッチに関しては亀裂進展の観 点から別途許容値を設定した。また、工作精度要求として、 目違い量に対して 0.15t (t:板厚)以下、角変形に対してロ ンジスペース間のたわみ量を 6mm 以下に設定し、これら精 度要求に対応した Kd, Km と Kt を用いてタンク疲労設計が行 われた。

2. 2 突合せ継手の溶接における問題点

アルミ板突合せ溶接の施工上解決すべき課題は,疲労強度 を阻害する次の2つの溶接品質項目を適切に管理することで ある⁷⁾。

(1) 溶接ビード形状 (溶接止端半径,フランク角度)

(2) 溶接継手部の目違いおよび角変形

溶接のままで滑らかな溶接ビード形状を得るには,設定された開先形状(開先角度,ルート寸法およびギャップなど) に対して,適切な溶接条件(電流,電圧,速度など)を確立 することが必要である。

また,溶接されたビード形状の良否を判定するためには, 新たな計測装置が必要である。計測装置は,ビード形状の計 測結果を表示すると同時に,演算処理し応力集中係数 K_t値を 算出できれば大変便利である。

また,溶接部の目違いや角変形を押さえる必要があるため, 拘束定盤の開発が必要である。これらにつき,以下順に説明 する。

3. 突合せ継手の溶接ビード形状の改善

従来,アルミMIG溶接においては,疲労強度を向上させ る方法の一つとして,予め余盛ビードを大きく溶着させて, 溶接後にビードを切削機械で削り取り,滑らかな形状に整形 することが行われてきた。しかし,SPB方式LNG船では、

	Size	Si	Fe	Cu	Mn	Mg 40∝49	Zn	Cr	Ti <0.15
(JIS rule)	(mm)	<0.40	<u>\0.40</u>	0.10	0.40.0 1.0	4.0.04.9	0.25	0.03**0.23	0.15
	14.5t	0.13	0.20	0.02	0.63	4.54	0.01	0.10	0.01
A5083-0	20.0t	0.08	0.25	0.02	0.70	4.70	0.00	0.08	0.01
	25.5t	0.08	0.20	0.03	0.69	4.76	0.02	0.09	0.03
A5183-WY	3.2dia	0.08	0.13		0.65	5.10		0.08	0.06

Table 1 Welding materials (weight %)

	Thickness	Face/	Current	Voltage	Spped	Shield g	as(l/min)
Edge preparation	(mm)	Back	(Amp)	(Volt)	(cm/min)	Inner	Outer
$\sim \theta \rightarrow$		Face	450~500	32~35	70~73	70	70
	14.5	Back	600~650	26~28	65~70	70	70
, 5~7mm		Face	480~520	32~35	68~71	70	70
	20	Back	630~680	26~28	63~67	70	70
θ		Face	500~550	32~35	64~67	70	70
Groove angle: 50~60°	25.5	Back	650~700	26~28	59~63	70	70

Table 2 Welding condition

より高能率にタンクを製作することを目指しており,「溶接の まま」で疲労強度上適切なビード形状が得られる溶接施工法 の確立が必要であった。そのため,板厚毎に溶接実験を行い, 各溶接パラメータがビード形状におよぼす影響を調査した。

3. 1 溶接試験要領

突合せ溶接確認試験は、アルミニウム合金材 A5083-O を 用いた試験片で実施した。Table 1 に化学成分表を示す。試 験片の大きさは、幅×長さ=1,000mm×2,000mm とし、板厚 は 14.5mm, 20.0mm, 25.5mm の3 種類を用いた。開先形 状は Table 2 に示すように、両面溶接用のX開先である。

溶接は、陸上のLNGタンク建造で多くの実績があり、ア ルミ溶接の中で最も安定している大電流MIG溶接法を適用 し、両面開先の表・裏面を1パスで溶接を行った。溶接材料 は、5183-WYのワイヤで3.2mm 径を使用した。Table 1に 化学成分を示す。このワイヤは同じく陸上のアルミニウムタ ンクの溶接に広く適用され、最も実績の多いものである。

上記の条件を用いて、突合せ溶接の試験を行い、溶接ビード形状が要求 K_t値を満足するための溶接条件を検証した。 Fig.3 に大電流MIG溶接状況および溶接装置を示す。



Fig.3 Welding equipment

3.2 溶接試験結果

溶接ビード形状は,次の3項目を計測した。計測には,本 研究のために特別に開発したレーザー方式ビード計測装置 (後述)を使用した。

- (1) 溶接ビードのフランク角度
- (2) 溶接ビードの止端半径
- (3) 溶接ビードの余盛高さ(参考用)

試験は、両面開先に対して、溶接電流と速度を変化させ電 圧を一定(アークが安定する電圧)で行った。Table 2 はそ れぞれの板厚に対する適正溶接条件範囲を示す。

ー例として板厚 14.5mm の場合,表側の溶接条件は電流値 450~500A,電圧 32~35V,溶接速度 70~73cm/min (0.0117 ~0.0122m/sec),裏側の溶接条件は電流値 600~650A,電圧 26~28V,溶接速度 65cm/min~70cm/min (0.0108~ 0.0117m/sec)を用いて溶接を行うことにより,溶接のまま で K_t 値を満足する溶接ビード形状が得られることがわかっ た。Fig.4 に表面溶接ビード形状を示す。また,Fig.5 は 500mm ピッチで行われたビード形状計測結果を示す。Fig.5 により,フランク角度 120°以上,止端半径 1.0mm 以上を 満足していることがわかる。



Fig.4 Bead shape



3.3 溶接ビード形状計測装置の開発

当初小さな溶接ビードの止端部を正確に計測する装置がな く,試験的には断面マクロで計測していた。しかし,実船建造 中に効率よく溶接ビード形状を計測するためには軽量小型の 計測装置が必要である。今回,非接触式のレーザーでスキャ ンし画像処理とそのデータを演算する計測システムを開発し た。装置の構成を Fig.6 に示す。

本計測装置は、溶接ビード表面にレーザーを照射しながら ビードに沿って移動する装置で、溶接ビードに照射したレー ザーの反射光を検知し、表面の凹凸を測定する。計測と同時 に演算処理を行い、前述した3項目の形状管理指標および*Kt* 値を算定し、基準値に対する評価判定結果をビード形状断面



Fig.6 Measuring apparatus

図とともに印字する。検出誤差は±0.2mm である。装置本体 はロンジやスチフナ間にセットできるよう、コンパクトなサ イズに纏められている。また、本装置は突合せ継手だけでな く、すみ肉溶接にも適用できる。

計測装置の構成は、レーザー受発信装置と、それを振幅さ せるオシレート装置,溶接ビード方向にレーザー受発信部を 移動させるトラバーサーで構成されている。

ビード形状計測結果の一例を Fig.7 に示す。この装置は、 可搬性に優れ、現場での設置も容易で、表面計測結果は、基 準値に対し K_t 値を瞬時に判定し "OK or NG" が表示されるた めに、溶接品質管理の重要なツールとなった。

また,ビード形状計測結果の分析から,溶接ビードのフラ ンク角度及び止端半径は,余盛高さと強い相関があることが わかり,リアルタイムに計測可能な(溶接ビード余盛高さを パラメータとする)自動溶接制御システムを開発することが できた⁸⁾。





4. 溶接目違いおよび角変形の改善

4.1 目違いと角変形

本来水平であるべき母板に段差が生じたまま溶接された 状態を目違いと呼ぶ (Fig.8(a))。目違いは,元々段差がある

状態で仮付けした場合のほか,「溶接中に仮付けビードが割れ て」あるいは「溶接中に仮付けビードが溶融された際」母板 に段差を生じたまま溶接作業を継続したことによっても発生 する。したがって,目違いの防止は継手溶接中に母板そのも のの動きを拘束することが有効と考えられる。

また溶接条件によっては、冷却時に突合せ継手溶接線に沿って、アルミ板が折れ曲がったような変形が生じる。この横曲がり変形を角変形と呼ぶ。角変形は板厚方向に残留する溶接歪が一様でないため、面外曲げによって発生するもので、 Fig.8(b)にその様子を示す。

角変形の大きさは母板の板厚と溶接入熱に依存し、変形防 止方法として最も有効な方法は溶接入熱を小さくすることで あるが、高エネルギー密度溶接は未だ造船所の現場に適用で きるレベルに達しておらず、生産効率を落としてまで溶接変 形を抑えることは現実的ではなかった。そこで、拘束ジグに よって変形を押さえる方法を採用し、目違い防止と合わせて、 突合せ溶接専用拘束定盤を開発した。但し、この方法では、 残留応力による溶接割れが発生しやすくなるので、適切な溶 接条件を確立するため、小型試験片による実証試験を行った。



Fig.8 Defects of butt welding

4.2 小型試験片による実証

建造工場に設置する大型拘束定盤の製作に先立ち, 突合せ 溶接拘束用バキュームパッドの必要拘束力を小型試験片によ る試験で検証した。またバキュームパッド配置についても, 溶接線に沿って1列配置する場合と2列配置する場合の比較 を行い,その結果,400kgfの拘束力を有する直径300mmの バキュームパッドを片側2列に配置することとした。この拘 束定盤を Fig.9 に示す。3.2節において設定した溶接条件を 用いて溶接試験を繰り返し,溶接割れなどの不具合を起こさ ずに角変形を抑えて,工作精度要求を満足できることを確認 した。





4.3 拘束定盤による角変形矯正効果

実際のタンク建造では、幅広のアルミ板を溶接するため、 横曲がり変形量(上下)よりも角変形量の計測の方が容易で あり、さらに、溶接変形を引き起こす仮想外力も面外曲げモ ーメントで考える方が実現象に近いと思われる。小型試験片 による実証試験結果に基づき、角変形量と面外曲げモーメン トを変数として、拘束条件下の実際の角変形量を簡便に推定 する手法を考案した。

(1)角変形計算

溶接線に対して直角方向の端部を拘束する場合について 考える (Fig.10)。



Fig.10 Co-ordinate system

母材の撓みは次式で近似できると仮定する。

w

$$= w_0 \frac{x}{\ell_1} \cos \frac{\pi y}{\ell_2} \tag{3}$$

母材部分の曲げ歪エネルギー、および溶接部の角変形を外力

日本船舶海洋工学会論文集 第5号

によって減じるのに要するエネルギーは次式で表される。

$$U_m = \frac{D}{2} \iint \{ (\frac{\partial^2 w}{\partial y^2})^2 + 2(1-v)(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y})^2 \} dx dy \qquad (4)$$

ただし,
$$D = \frac{Eh^3}{12(1-v^2)}$$
 (5)

 U_m : 母材の曲げひずみエネルギー $E: ヤング率, \nu: ポアソン比, h: 板厚$

$$U_{w} = \int_{0}^{\theta_{f} - \theta_{0}} M_{x} l_{2} d\theta \tag{6}$$

 U_w :溶接部の角変化を θ_f から θ_0 まで減らすの に要するひずみエネルギー

両端支持の細長板に M_x が働く時の曲げモーメントと角変形の式より

$$M_x = \frac{D_w(\theta_f - \theta_0)}{2b} \tag{7}$$

b:溶接部の半幅

Dw:溶接部の曲げ剛性

仮想仕事の原理より次の関係式を得る。

$$D\theta_0 \{ \frac{\pi^4}{6} (\frac{\ell_1}{\ell_2})^3 + (1 - \nu)\pi^2 (\frac{\ell_1}{\ell_2}) \} - \frac{D_w (\theta_f - \theta_0)}{2b} = 0$$
(8)

$$\theta_0 \left[1 + \frac{Db}{D_w} \cdot \frac{1}{\ell_2} \left\{ \frac{\pi^4}{3} \left(\frac{\ell_1}{\ell_2} \right)^3 + 2(1-\nu)\pi^2 \left(\frac{\ell_1}{\ell_2} \right) \right\} \right] = \theta_f$$
(9)

(9) 式を変形すると,

$$\frac{\theta_0}{\theta_f} = \frac{1}{1 + \beta c} \tag{10}$$

$$c = \left\{ \frac{\pi^4}{3} \left(\frac{\ell_1}{\ell_2}\right)^3 + 2(1-\nu)\pi^2 \left(\frac{\ell_1}{\ell_2}\right) \right\} \frac{1}{\ell_2}$$
(11)

$$\beta = \frac{Db}{D_w} \approx b \tag{12}$$

上記はバキュームパッドによる拘束が有効な状態において 成立する関係式であり,拘束を解除した後に起きるスプリン グバックを考慮すると,必ずしも正確に溶接角変形量を求め られる訳ではないが,実験結果から長尺幅広板の溶接変形を 簡便に予測する近似式としては十分である。なお,実際には Fig.11に示すように溶接線方向にも面外たわみが生じるので 溶接試験片の角変形量は9箇所(図中矢印)の変位量から平 均の角変形量を求めた。

ℓ₂にバキューム間隔をとった時の板中央での角変形θ₀は
 式(10)~(12)を用いて求めることができる。試験片
 800mm×800mm と 1,000mm×1,750mm の場合の実側値と
 計算値を Table 3 および Fig.12 に示す。なお、拘束状態の計



Fig.11 Deformation of welded plates

算には, 試験片 800mm×800mm の非拘束実験値 θfを用いた。

板厚 14.5mm の場合,板厚方向の温度差が小さく残留歪の 偏りが少ないので,非拘束でも角変形は小さく,拘束の場合 と差異がない。そのため,計算値が実験値に比べて過小にな っている。一方,板厚 20mm 及び 25.5mm の場合,実験値と 計算値はよく合っており,比較的厚板の場合は本簡易計算式 が有効と判断される。

拘束定盤を適用して溶接した状況を Fig. 13 および Fig. 14 に示す。良好なビード形状が得られていることがわかる。

Table 3 Calculation results

	h: Pla	te thickness	(mm)	14.5	20.0	25.5		
	b:Be	ad half width	(mm)	21	25	29		
Plate size	Pad dist.							
	800 × 725	Experience	θf	(rad)	0.003	0.019	0.029	
			θ_{0}	(rad)	0.003	0.006	0.010	
800			θ_{0}/θ_{f}		1.000	0.316	0.345	
×		Calculation (β=b)	C	(1/mm)	0.0812			
800			θ_{0}'/θ_{f}		0.370	0.330	0.298	
			θ,'	(rad)	0.001	0.006	0.009	
			β"	(mm)	0.00	26.7	23.4	
1,000 ×	1,000 × 700	Experience	θ₀	(mm)		0.001	0.002	
		Calculation ($\beta = b$)	С	(1/mm)		0.1634		
			θ_{0}'/θ_{f}		0.291	0.245	0.211	
1.750			θ.'	(rad)	0.001	0.005	0.006	







Fig.13 Welding platform



Fig.14 Welding result

5. 結言

SPB方式LNG船のアルミタンクの設計・建造において, 疲労強度の高信頼性を実現しつつ,溶接工程における仕上げ 作業を削減することは技術的に大きな課題である。そのため には,ビード形状の改善と継手部の目違いおよび角変形の防 止策の確立が最重要事項である。この課題に対して問題点を 調査,検討し,様々な実証実験や計測装置および溶接拘束定 盤の開発を行った。

突合せ溶接ビード形状の改善に関しては、溶接のままで疲 労設計上の要求を確保するための溶接条件と管理指標を確 立し、開発した溶接ビード形状計測装置を用いて効率よく検 査を行うことができた。アルミ溶接継手部に発生する目違い や角変形は、開発した溶接用拘束定盤を用いて効果的に防止 することができた。

これらの施策を講じて、SPB方式LNGタンクを実用化 することができた。

参考文献

 1) 元綱数道,藤谷尭:IHI自立角型(SPB)LNG船 第1報開発と原理,石川島播磨技報第25巻第2号, (1985), pp.84-89

- 2)馬場脩,奥本泰久 池添眞光: SPB 方式 LNG 船用アル ミタンクのすみ肉溶接ビード形状の改善,日本船舶海洋工 学会論文集 第5号,(2007),(投稿中)
- 3)後川理,中山英治:溶接継手部の応力集中係数,石川島 播磨技報 第23巻 第4号,(1983), pp. 351-355
- 4)酒井啓一ほか:アルミニウム合金 5083-0 板骨構造の疲労
 設計法の検討,日本造船学会論文集 第 153 号,(1983),
 pp. 268-280
- 5)後川理:溶接継手部の応力集中係数-第2報 確率論的評価-,石川島播磨技報 第24巻 第2号,(1984),pp.98-103
- 6) 安部昭則: SPBタンク構造設計法に関する研究,東京 大学博士論文,(2000), pp.110
- 7)(社)軽金属溶接構造協会:アルミニウム合金構造物の溶 接施工管理V アルミニウム合金 品質管理,(1992), pp.14-21
- 8)入澤敏夫ほか:アルミニウム合金溶接ビード形状制御シ ステムの開発,石川島播磨技報 第32巻 第3号,(1992), pp. 175-180