(昭和 43 年5月日本造船学会春季講演会において講演)

# 平板の曲げ振動および座屈問題に対するエ ネルギー法の一般的適用法について (III)

(複雑な平板座屈問題解法の一手法)

正員 吉 識 雅 夫\* 正員 川 井 忠 彥\*\* 正員 大 坪 英 臣\*\*\*

On the Method of Application of Energy Principles to Problems of Elastic Plates (III) (A Method of Solution on the Complicated Plate Buckling Problems)

> By Masao Yoshiki, Member Tadahiko Kawai, Member Hideomi Otsubo, Member

#### Summary

Applying the general method of solution developed in the first paper of this study, buckling problems of elastic plates are treated extensively in this paper.

To reduce the labour of numerical calculations, the double integrations of various energy terms are transformed into the simpler line integrals by means of Gauss' Theorem and application of these formulae are generally proved very effective in energy approach of plate problems by several examples, especially in the case of polygonal plates.

Using the stress distribution determined by the finite element method, the buckling problem of a perforated square plate under uniaxial compression is studied by the method of numerical calculation.

## 1緒 言

第一報<sup>(1)</sup>において薄い弾性平板問題の Rayleigh-Ritz の方法による一般的解析法を展開したが、 実際の数値 解析において種々のエネルギー項に関する二重積分の計算が所要計算時間の大部分を占め、多大の労力を必要と することを痛感した<sup>(2)</sup>。そこでこれらのエネルギー積分を一般的にしかも精度を落さず実行する方法について検 討し、よく知られた Gauss の定理を用いて二重積分を境界線に沿つた線積分に変換することにより、 その難点 を解決し得ることがわかった。これにより積分領域の形状が複雑な場合も自動的に計算できるようになった。

一方最近とみに盛んになってきた有限要素法において、平面応力場の解析に関しては現在最も実用的な方法で あると一般に認められているが<sup>(4)(5)</sup>、平板の曲げ問題においては有限要素の剛性マトリックスが未だ十分満足す べきものが得られていないので、一貫した方法で座屈問題をも取り扱える段階に到っていない。このような現状 においては、複雑な平板の弾性座屈の問題を、有限要素法に基づいて求められる応力分布を用い、エネルギー法 で解析するのが最も合理的であると著者等は考えるが、上記積分法によりこの解析法が可能となった。その興味 ある解析例として、中央に円孔を有する正方形板を圧縮する場合の座屈荷重を求めてみたので報告する次第であ る<sup>(3)</sup>。

<sup>\*</sup> 東大工学部

<sup>\*\*</sup> 東大生產技術研究所

<sup>\*\*\*</sup> 東大大学院工学系

日本造船学会論文集 第123号

# 2 二重積分の線積分への変換

平板の弾性座屈の解は平板の有するポテンシャルエネルギーПの停留条件より求めることができる。すなわち

$$\Pi = \frac{D}{2} \iint_{\sigma} \left[ \left( \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right)^2 - 2(1-\nu) \left\{ \left( \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right) \left( \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right) - \left( \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right)^2 \right\} \right] dx dy$$

$$+ \frac{1}{2} \iint_{\sigma} t \left\{ \sigma_x(x, y) \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 + 2\tau_{xy}(x, y) \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) + \sigma_y(x, y) \left( \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right)^2 \right\} dx dy$$

$$(1)$$

である。 ここで w は板のたわみ、 t は板厚、 D は板の曲げ剛性、v はポアソン比を表わしており、 $\sigma_x(x, y)$ 、  $\sigma_y(x, y)$ 、 $\tau_{xy}(x, y)$  は平板内の応力分布である。

いま平板のたわみ w(x,y) をつぎのような関数列で表わすとすれば

$$w(x, y) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} a_{mn} S_{mn}(x, y)$$

$$S_{mn}(x, y) = \varphi(x, y) x^m y^n$$

$$(2)$$

ポテンシャルエネルギーПの停留条件は次のように表わすことができる。

$$\frac{\partial \Pi}{\partial a_{mn}} = 0 \tag{3}$$

(2) 式を(1) 式に代入して(3) 式で与えられる未知係数  $a_{mn}$  に関する無限連立一次方程式を導く際, 後述のように種々のエネルギー項の二重積分を実行しなければならない。さて平板内の応力分布 ( $\sigma_x$ ,  $\sigma_y$ ,  $\tau_{xy}$ ) が x, y のベキ級数として表わされると仮定すれば, たわみ w(x, y) もベキ級数表示を使用しているので結局 どのエネルギー積分項も次の積分の線型結合の形で表わすことができる。

$$I_{mn} = \iint_{\mathcal{Q}} x^m y^n dx dy \tag{4}$$

ここで二重積分に関する Gauss の公式;

$$\iint_{\mathcal{Q}} \frac{\partial F(x, y)}{\partial x} dx dy = \oint_{\mathcal{Q}} F(x, y) \cos(n, x) ds$$
(5)

において

$$F(x, y) = \int x^m y^n dx = \frac{x^{m+1}y^n}{m+1}$$

とすれば

$$I_{mn} = \iint_{\mathcal{Q}} x^m y^n dx dy = \frac{1}{m+1} \oint_{\mathcal{Q}} x^{m+1} x^n \cos(n, x) ds$$
(6)

が得られる。

ここに s は領域境界 C に沿い第1 図矢印の方向に,ある点か ら測った曲線の線素を示し,n は領域の外側に向つて引かれた 法線を表わしている。(6)式は単一連結領域の場合にのみ成 立する式であるが,多連結領域の場合法線 n の方向が内部境界 において外部境界のそれと 180° 向きが異なる点を考慮すれば 次のような式が成立する。

$$\left. \iint x^{m} y^{n} dx dy = \frac{1}{m+1} \oint_{c} x^{m+1} y^{n} \cos(n, x) ds \right\}$$

$$= \sum_{i} \frac{1}{m+1} \oint_{c_{i}} x^{m+1} y^{n} \cos(n_{i}, x) ds_{i}$$

$$(7)$$

議論を簡単にするため以後単一連結領域の場合についてのみ考察することにする。切線 $s \ge x$ 軸のなす角(s, x)を $\theta$ とすれば

$$\cos(n,x) = \sin\theta$$

であるから

第1図 積分領域と境界切線および法線

平板の曲げ振動および座屈問題に対するエネルギー法の一般的適用法について(Ⅲ)

$$I_{mn} = \frac{1}{m+1} \oint_C x^{m+1} y^n \tan \theta dx = \frac{1}{m+1} \oint_C x^{m+1} y^n dy$$
(8)

となる。ここで境界曲線Cを第2図に示すごとく、境界上の有限個の点  $P_0(x_0, y_0)$ ,  $P_1(x_1, y_1)$ , …,  $P_K(x_K, y_K) = P_0(x_0, y_0)$ を逐次連結して得られる折れ線  $P_0P_1P_2 \cdots P_K$  で近似すれば

$$I_{mn} = \frac{1}{m+1} \sum_{i=1}^{K} \int_{x_{i-1}(\Gamma_{i})}^{x_{i}} x^{m+1} y^{n} \tan \theta_{i} dx$$
$$= \frac{1}{m+1} \sum_{i=1}^{K} \int_{y_{i-1}(\Gamma_{i})}^{y_{i}} x^{m+1} y^{n} dy \qquad (9)$$

ここに  $\Gamma_i$  は線素  $\overline{P_{i-1}P_i}$  を示している。 $\Gamma_i$  は一般に

または



第2図 積分領域の多角形近似

のいずれかの形に表わされるが、実際の計算の経験から第3図に示すよ うな斜線領域内に線分が存在する場合には、(10)式の第一式を用いる ことにし、他の場合は第2式を用いる。これは電子計算機を用いた数値 計算の際の overflow を避けるためである。今 $\Gamma_i$ が第1式で表示され るとき、

 $y = A_i x + B_i$ 

 $x = C_1 y + D_1$ 

となり、 $|A_i| \leq 1$ である。

(i)  $A_i$ =0,  $B_i$ =0 の場合には

$$\int_{x_{i-1}}^{x_i} x^{m+1} y^n \tan \theta_i dx = \int_{x_{i-1}}^{x_i} x^{m+1} (A_i x + B_i)^n A_i dx$$
  
=  $A_i \sum_{r=0}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} nC_r (A_i x)^{n-r} (B_i)^r x^{m+1} dx$   
=  $\sum_{r=0}^n \frac{nC_r A_i^{n+1-r} B_i^r}{m+n+2-r} (x_i^{m+n+2-r} - x_{i-1}^{m+n+2-r})$   
=  $\sum_{r=0}^n nC_r \left(\frac{y_i - y_{i-1}}{x_i - x_{i-1}}\right)^{n+1-r} \left\{ y_{i-1} - \left(\frac{y_i - y_{i-1}}{x_i - x_{i-1}}\right) x_{i-1} \right\}^r \left(\frac{x_i^{m+n+2-r} - x_{i-1}^{m+n+2-r}}{m+n+2-r}\right)$  (12)

 $A_i = \frac{y_i - y_{i-1}}{x_i - x_{i-1}}$ 

 $B_i = y_{i-1} - \left(\frac{y_i - y_{i-1}}{x_i - x_i}\right)$ 

となり,

- (ii)  $A_i=0$  の場合には、明らかに積分は零になる。
- (iii)  $A_i$ =0 の場合には

$$\int_{x_{i-1}}^{x_i} x^{m+1} y^n \tan \theta_i dx = A_i \int_{x_{i-1}}^{x_i} x^{m+1} (A_i x)^n dx = \frac{1}{m+n+2} \left( \frac{y_i - y_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} \right)^{n+1} (x_i^{m+n+2} - x_{i-1}^{m+n+2})$$
(13)

となる。

まったく同様にして 
$$\Gamma_i$$
 が  $x=C_iy+D_i$  で表わされる場合についても以下のような結果が得られる。

(iv)  $C_i \neq 0$ ,  $D_i \neq 0$ の場合

$$\int_{y_{i-1}}^{y_i} x^{m+1} y^n dy = \sum_{r=0}^{m+1} {}_{m+1} C_r \left( \frac{x_i - x_{i-1}}{y_i - y_{i-1}} \right)^{m+1-r} \left( x_{i-1} - \frac{x_i - x_{i-1}}{y_i - y_{i-1}} y_{i-1} \right)^r \frac{(y_i^{m+n+2-r} - y_{i-1}^{m+n+2-r})}{m+n+2-r}$$
(14)

(v) 
$$C_i = 0$$
 の場合  

$$\int_{y_{i-1}}^{y_i} x^{m+1} y^n dy = \frac{1}{n+1} \left( x_{i-1} - \frac{x_i - x_{i-1}}{y_i - y_{i-1}} y_{i-1} \right)^{m+1} \left( y_i^{n+1} - y_{i-1}^{n+1} \right)$$
(15)

(vi) 
$$C_i \neq 0$$
,  $D_i = 0$  の場合  

$$\int_{y_{i-1}}^{y_i} x^{m+1} y^n dy = \frac{1}{m+n+2} \left( \frac{x_i - x_{i-1}}{y_i - y_{i-1}} \right)^{m+1} (y_i^{m+n+2} - y_{i-1}^{m+n+2})$$
(16)

r

183

(10)

(11)

184

日本造船学会論文集 第123号

(vii)  $C_t = D_t = 0$ の場合

この積分は明らかに零となる。

以上の結果を使用すれば *a*, *y* の多項式で表わされた関数の二重積分の計算を行なうことができるが, ここで 注意すべきことは積分領域境界 *C*が曲線で与えられる場合には近似計算であるということである。したがってそ の精度が問題となるわけであるが, 一般的には多角形の頂点の数を限りなく増せばいくらでも真の値に近づける ことができるといえるであろう。

また面積分を線積分に変えて手計算をすることは却つて煩雑になる場合が出てくるかも知れないが,あくまで も電子計算機の高速性を利用し,種々の問題を統一的に解くという点にこの方法の主眼があるのである。

以上の二重積分から線積分の変換を利用して座屈問題においては次の積分を行なう。

$$\Phi_{mnrs} = \iint_{\rho} \left[ P_{mn}(x, y) P_{rs}(x, y) + \nu \{ P_{mn}(x, y) Q_{rs}(x, y) + Q_{mn}(x, y) P_{rs}(x, y) \} + Q_{mn}(x, y) Q_{rs}(x, y) + 2(1 - \nu) R_{mn}(x, y) R_{rs}(x, y) \right] dxdy$$
(17)

$$\Psi_{mnrs} = \iint_{a} t[\sigma_{x}^{\circ}(x, y)L_{mn}(x, y)L_{rs}(x, y) + \tau_{xy}^{\circ}(x, y)\{L_{mn}(x, y)M_{rs}(x, y) + M_{mn}(x, y)L_{rs}(x, y)\} + \sigma_{y}^{\circ}(x, y)M_{mn}(x, y)M_{rs}(x, y)]dxdy$$
(18)

ここに

$$P_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y}) = \frac{\partial^2 S_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})}{\partial x^2}, \quad Q_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y}) = \frac{\partial^2 S_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})}{\partial y^2}, \quad R_{mn} = \frac{\partial^2 S_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})}{\partial x \partial y}$$

$$L_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y}) = \frac{\partial S_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})}{\partial x}, \quad M_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y}) = \frac{\partial S_{mn}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})}{\partial y}$$
(19)

また  $\sigma_x^{\circ}(x, y), \sigma_y^{\circ}(x, y), \tau_{xy}^{\circ}(x, y)$  は基準の面内荷重が加わったときの平板内における応力分布 である。 そして(3) 式で与えられる未知係数  $a_{mn}$  に関する連立一次方程式は次式で与えられる。

$$\sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} a_{rs} (D \Phi_{mnrs} + p \Psi_{mnrs}) = 0 \quad (r, s=0, 1, 2, \cdots)$$
(20)

amn が有意の解であるための条件として、座屈応力係数 p が決定できる固有行列式が得られる。

著者等が開発した計算プログラムにおいては(19)式の微分,(17)式の *x*, *y* に関する多項式どうしの掛け算 等を自動的に行なうようになっている。

### 3 数 値 計 算 例

(A) 等応力圧縮を受ける正方形板の座屈

最初の数値計算例として厳密解への収束状況等を調べるために,一部厳密解の得られている問題を取り扱った。すなわち周辺のいずれの辺も固定または支持された正方形平板が二軸一定等応力を受けて座屈する場合の問題を研究した。

平板内の応力分布は常に次の式で与えられる。

$$\sigma_x^\circ = \sigma_y^\circ = -1, \ \tau_{xy}^\circ = 0$$

(21)

その解析結果をまとめて第1表に示しておく。ただし第4図に境界条件を図示して同じローマ数字で第1表に 対応させている。たわみ w(x,y) は6項近似をしているが,明らかに対称性のあるものは,これを利用して



第4図 二軸一定等応力を受ける正方形板の座屈問題において考察した4種の境界条件

平板の曲げ振動および座屈問題に対するエネルギー法の一般的適用法について(Ⅲ)

境界条件	$\sigma_{cr}/\sigma_{e}$	$\varphi(x,y)$	$w(x,y)/\varphi(x,y)$	
(i)	5. 4024		$10000 00000 x^2 0000 y^2$	
	5.304(Faxen) 5.3036(井口)	$\left(x^2 - \frac{a^2}{4}\right)^2 \left(y^2 - \frac{a^2}{4}\right)^2$	$-0.0001 \frac{x^4}{(a/2)^4} - 0.0000 \frac{x^2y^2}{(a/2)^4} - 0.0001 \frac{y^4}{(a/2)^4}$	
(ii)	3. 2603	$(a)(a)^2(a)(a)^2$	$0.9775 - 0.1471 \frac{x}{\sigma/2} - 0.1471 \frac{y}{\tau/2}$	
	3.2316(岩藤)	$\left(x-\frac{x}{2}\right)\left(x+\frac{y}{2}\right)\left(y-\frac{y}{2}\right)\left(y+\frac{y}{2}\right)$	$-0.0170 \frac{x^2}{(a/2)^2} + 0.0236 \frac{xy}{(a/2)^2} - 0.0170 \frac{y^2}{(a/2)^2}$	
(iii)	2.6631	$\left( \begin{array}{c} a^{2} \end{array}\right) \left( \begin{array}{c} a \end{array}\right) \left( \begin{array}{c} a \end{array}\right)^{2}$	$0.9854 - 0.1631 - \frac{y}{10} - 0.0346 - \frac{x^2}{10}$	
	2.69 (岩藤) 2.6627(井口)	$\left(x^2-\frac{a}{4}\right)\left(y-\frac{a}{2}\right)\left(y+\frac{a}{2}\right)^2$	$\frac{a/2}{-0.0320} \frac{y^2}{(a/2)^2} + 0.0060 \frac{x^2y}{(a/2)^3} + 0.0098 \frac{y^3}{(a/2)^3}$	
(iv)	2.0000	$\begin{pmatrix} a & a^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & a^2 \end{pmatrix}$	$0.9984 - 0.0398 - \frac{x^2}{(\pi/2)^2} - 0.0397 - \frac{y^2}{(\pi/2)^2}$	
	厳密解2	$\left(x^{2}-\frac{1}{4}\right)\left(y^{2}-\frac{1}{4}\right)$	$+0.0012 \frac{x^4}{(a/2)^2} + 0.0014 \frac{x^2 y^2}{(a/2)^4} + 0.0012 \frac{y^4}{(a/2)^4}$	
			$F_{\pi^2}$ ( $t \ge 2$	

第1表 正方形板の均等水圧による座屈

第2表 全辺支持正方形板の座屈値の収束度

 $\sigma_{\theta} = \frac{1}{12(1-\nu^2)} \left(\frac{1}{a}\right)$ 

近似項数	1	2	3	4	5	6
	1	x <sup>2</sup>	y2	<b>x</b> ⁴	x <sup>2</sup> y <sup>2</sup>	y4
最小固有值	2.2291	2.1152	2.0008	2.0004	2.0001	2.0000
誤 差	11.45%	5.76%	0.04%	0.02%	0.01%	0.00%

いる。座屈値は固有行列式の最小固有値を求めることであるが、この最小固有値に対応する固有ベクトルの各要素は、たわみの各項の係数 *a<sub>mn</sub>*の相対比を表わす。これによって各項のたわみ形への影響を知ることができる。 極く小さければこの項を無視しても座屈値ほとんど変らないことになる。第1表には決定された近似座屈たわみ の式を併せ載せておく。

また項数を増すことによつてどのように最小固有値が収束していくかを全周支持条件を例にとって第2表に示 す。この例では第3項程度までとれば工学的には十分な精度が 得られることがわかる。

(B) 一定変位圧縮の有孔正方形板の座屈(A.L.Schlack,

Jr.<sup>(3)</sup>の研究との比較)

重量軽減孔が板の座屈強度に及ぼす影響は船舶, 航空機, 車 輛, 橋梁その他の薄板構造において非常に重要な設計上の問題 であるが, その解析的研究は従来ほとんど行なわれていなかつ たといっても過言ではない。その理由を挙げるならば, まず第 一に平板の座屈強度の計算に必要な平板内の応力分布を精密に 求めることかこれまでほとんど不可能であったことと, 仮に応 力分布が適当に求められても有孔板の座屈荷重を工学的に求め る方法自身が十分確立されていなかったのである。

この問題に関して A. L. Schlack, Jr.<sup>(3)</sup> が 1964 年に研究結 果を発表している。彼の実験は第5図(a)中の AD および BC 辺で,第5図(b)に示すようなベアリング・ブロックを使用し てま方向の変位が拘束され,かつ板の曲げに対しては単純支持 条件になるようになっている。さらに AB および CD 辺でも 同様なベアリング・ブロックを介して一定変位で圧縮され,単 純支持となっている。Schlack の解析方法はたわみwと同様に 面内変位 u, v も次に示すような実験における境界条件を満足



(a) 考察した平板の形状



(b) 実験に使用したベアリング・ ブロック

第5図 A.L.Schlack, Jr. の有孔板の座 屈に関する研究

185



(22)



第6図 平面応力場の解析および積分に使用した有限要素の分割状況の例 (r=0.3)

しかし変位がたかだか3項程度の近似であるため面内応力 分布が特に不正確になり、孔が大きくなるとともに座屈値 が低目に出る傾向がある。著者等の開発したプログラムの 一部を変更すればこのような方法でも精密な応力分布が求 められるであろうが, 平板内の変位 u, v を x, y のベキ 級数で近似する場合、円孔周辺の応力分布を精度よく求め るにはかなりの項数をとらねばならない。その点、有限要 素法による平面応力場の解析は完全に実用化の段階に到達 しており、任意形状の平板が与られた外力を受けて変形す る場合の応力分布を求める計算プログラムが既に開発され ている(4)(5)。そこでこのプログラムを利用して著者等はま ず与えられた有孔正方形板内の応力分布を求めた。この場 合変位の対称性から板の 1/4 の領域を考慮すればよい。も ちいた三角形有限要素による分割状況を第6図に示す。こ のとき各要素内では応力分布が一定となる解が得られる。 したがってエネルギー積分のうち応力分布を含んでいるも

のは各要素ごとに線積分を行ない、全要素ごとの積分値を総和することにより求められる。

板のたわみ形は

$$w(x, y) = (x^{2} - a^{2}/4) (y^{2} - a^{2}/4)$$

$$\times (a_{00} + a_{20}x^{2} + a_{02}y^{2} + a_{40}x^{4} + a_{22}x^{2}y^{2} + a_{04}y^{4})$$
(23)

と6項で近似し、正方形板の一辺の長さ aと孔の直径 c の比 c/a を 0 から 0.3 ま で変えて計算した。その結果と Schlack の解析値および実験値との比較を第7図 に示す。とくに孔無しの場合は厳密解が 得られ、実験板のν=0.35のとき2.96296  $E\pi^2/12(1-\nu^2) \times (t/a)^2$  である。 一方有 限要素48分割、6項までのたわみ近似を して得られた値が 2.9630 Eπ<sup>2</sup>/12(1-ν<sup>2</sup>)  $\times (t/a)^2$ となり、良好な一致を示してい る。しかし対応する実験値と比較すると 約3%高目に出ており、孔が大きくなっ てもその傾向がみられる。通常平板の座 屈に関する理論値と実験値との間に10% 程度の誤差はまぬがれないことを考慮す れば計算結果は非常に信頼しうるもので あることがわかる。r=c/a=0の場合の 厳密解への収束度を調べるために横軸に 近似項数,縦軸に対応する最小固有値を 第8図に示す。 同様に第9図に r=0.3 の場合の収束度を示す。第7図には併せ



第7図 有孔正方形板の圧縮座屈に関する理論値と実験値との比較(σ<sub>cr</sub> は座屈荷重を辺断面積 at で除した平均応力)

て第5図(a)の AD, BC 辺でx 方向の変位を 拘束しない場合の座屈値も表示してある。これ は同じ支持条件であっても xy 平面内での拘束 条件が異なることによって座屈値がどの程度変 わるかを示すものである。これは解析値と実験 値とを比較する場合特に留意すべき点である。 たとえば支持条件をナイフエッジで実現させよ うとするとき,その締め方を強くすることによ り境界辺上の面内変位に対する拘束が増大し, 付加応力が生じ座屈値は一般に下がることにな る。しかし締め方が強すぎれば板の曲げに対す る境界条件は,支持条件から固定条件へと変化 していき座屈値は高くなっていく。極論すれば

ナイフエッジの締め方で座屈値はある範囲の任 意の値を取りうることになり、この点に注意し ないと実験値に対する信頼度は薄れることにな る。

# 4 結 論

第一報で展開した平板問題の Rayleigh-Ritz の方法による一般的解析法の実用性を高める目 的で,実際の数値計算において現われる煩雑な エネルギーに関する二重積分を Gauss の定理 を用いて線積分に変換し,計算の高速化に成功 した。この方法と平面応力場の有限要素法によ る数値解と組合せることにより,複雑な形状と



境界条件を有する平板が任意の外荷重を受けて座屈を起こす限界応力が比較的容易に求められることがわかった。

#### 参考文献

- (1) 吉識,川井:"平板の曲げ,振動および座屈問題に対するエネルギー法の一般的適用法について(I)"造 船協会論文集第 117 号, pp. 153~163 (昭和 40 年 5 月)
- (2) 吉識,川井,吉村:"同上(II)"造船協会論文集 第118号, pp.271~278 (昭和 40 年 11 月)
- (3) A. L. Schlack, Jr. : "Elastic Stability of Pierced Square Plates" EXPERIMENTAL MECHANICS pp. 167~172 (June 1964)
- (4) 吉識,川井,吉村: "マトリックス法による船体構造解析に関する研究(I)" 造船協会論文集 第120号 pp.127~134 (昭和 41 年 11 月)
- (5) 吉識,川井,吉村:"同上(Ⅱ)"造船協会論文集 第121号, pp.150~156 (昭和42年5月)

187