The Japan Society Applied Electromagnetics and Mechanics

 日本 AEM 学会誌 Vol. 7, No. 2 (1999)

 特集
 超電導体の電磁現象

 第 II 種超電導体の磁束量子動力学

 出町 和之 (東京大学)
 宮 健三 (東京大学)

1 はじめに

近年,超電導体の応用化のための研究が様々な分 野で行われている. 第 II 種超電導体における混合状 態の巨視的構成則としては臨界状態モデルやフラック スフロー・クリープモデルなど,いくつかの物理モデ ルがあり,通常これらのモデルは巨視的な電場と電流 密度との構成関係で表される [1]-[3].このような巨視 的モデルは第 II 種超電導体中における遮蔽電流分布の 数値解析に適用され,大きな成果を挙げている.しか し,超電導体の異方性のような非線形電磁現象を記述 するためには巨視的モデルのみではもはや不十分であ り,中間視的な視点から見た磁束量子挙動の解析が不 可欠である.

混合状態にある第 II 種超電導体中では,磁場は磁 束量子の形で存在している.第 II 種超電導体におけ る巨視的電磁現象は,磁束量子挙動に起因した中間視 的な電磁現象の巨視的平均に他ならない.磁束量子の 分布と運動は,超電導体中の不純物や他の磁束量子な どとの相互作用によって決定される.これらの多数の 磁束量子の複雑な挙動を直接模擬することは,従来は 非常に大きな計算時間と計算メモリ容量を必要とする ため不可能であったが,最近のコンピュータ性能の向 上により,これらが実行可能となった.

ここで紹介する磁束量子動力学 (FD: Fluxoid Dynamics) 法は, Ginzburg-Landau 理論 [4] を組 み込んだ分子動力学法に基いた磁束量子挙動シミュレー ション手法である.これは、3 次元 FD 法 [5] や高温 超電導体用 FD 法 [6] に先立ち,筆者らがプロトタイ プとして 2 次元体系において開発したものである.こ こではまた,その理論の概要と NbTi を対象とした数 値解析結果について述べる.また理論に関しては文献 [7] にも詳解されているので参照されたい.

2 2 次元磁束量子動力学法の開発

2.1 磁束の量子化

Fig.1 のように、常電導状態にある第 II 種超電導体を臨界温度 *Tc* 以下に冷却し超電導状態にすると、超電導体に侵入していた磁場は量子化されて磁束量子となる.この「量子」という命名の由来は

• これ以上小さい単位に分けられない

各々の磁束量子を区別できない

ということから来ている. 磁束量子はそのまわりを流れ る渦状の電流 (このため磁束渦糸とも呼ばれる) によっ て形成されており,その磁束の大きさは $\Phi_0 = h/2e$ (h:プランク定数, e:素電荷) と一定である.

第 II 種超電導体中に存在する電流は,超電導体の 結晶表面を流れるマイスナー電流,結晶粒界を流れる ジョセフソン電流,および結晶を流れる磁束量子を形 成する電流,の3つのみである.このうち3番目の 電流による寄与が大きく,ほとんどの超電導電磁現象 は磁束量子の分布・運動より決定される (Fig.2).

この背景に基づき,複雑で困難とされているマク ロスコピック (巨視的) な非線形超電導電磁現象 (臨 界電流密度,不可逆磁場,磁束融解)の予測・評価を, メゾスコピック (中間視的) なスケールにおいて第1 原理に基づく単純なモデルを用いた個々の磁束量子挙 動シミュレーションによって可能とすることが本手法 の目的である.

2.2 磁束量子が受ける5種類の力

第 II 種超電導体中で磁束量子は Fig.3 に示した 5 種類の力を受ける.

1) F_p : 格子欠陥や不純物などによるピニング力 (ポテンシャル力). これら格子欠陥や不純物は ピニングセンタと呼ばれ, 磁束量子に対して引 力として働く. 日本 AEM 学会誌 Vol. 7, No. 2 (1999)



Fig. 1: 磁束の量子化



Fig. 3: 磁束量子に働く5種類の力

2.3 磁束量子の運動方程式

磁束量子動力学では、これらの5種類の力を受け る個々の磁束量子の運動を、第1原理に基づく次の運 動方程式によって記述する[8]-[9].

$$\eta rac{\partial \boldsymbol{r}_i}{\partial t} = \sum_j \boldsymbol{F}_p(\boldsymbol{r}_{ij}^p) + \sum_k \boldsymbol{F}_v(\boldsymbol{r}_{ik}) + \boldsymbol{F}_M(\boldsymbol{r}_i) + \boldsymbol{F}_s(\boldsymbol{r}_i) \quad (i = 1, N) \quad (1)$$

ここで η は磁束量子の粘性係数であり、 $\eta \partial r_i / \partial t$ が粘性力の逆符合 $-F_{\eta}$ に相当している.また r_i は i番目磁束量子の位置ベクトルであり $r_{ik} = r_i - r_k$. $r_j^p & j$ 番目ピンニングセンタの中心の位置とすると、 $r_{ij}^p = r_i - r_j^p$ となる.なお磁束量子の質量は十分に小 さいとして慣性項は無視している.

(1) 式右辺の4種類の力を,現在のタイムステッ プにおける磁束量子分布から計算し代入することにより,各磁束量子の速度 $\partial r_i/\partial t$ および次のステップにおける磁束量子分布を計算する.

2.4 セル化による CPU 時間の短縮

2.2 節で紹介したピンニング力 F_p はその有効距離が数 nm と非常に短く,(1式の計算には磁束量子からごく近傍の距離にあるピニングセンタのみを考慮に入れればよい.一方,磁束量子同士の電磁力 F_v の有効距離は μ m と非常と長く,1 つの磁束量子に対して多数の磁束量子との相互作用を考慮しなければならな

Fig. 2: 磁束量子挙動から求まる巨視的超電導電磁 現象

- 2) F_v:磁束量子同士の電磁力.2つの磁束量子が 同方向を向く場合は斥力,逆方向の場合は引力 となる.
- 3) F_M : マイスナー磁場による電磁力.
- 4) **F**_s: 超電導体 (結晶) 表面における鏡像磁束量 子による電磁力. 表面への引力として作用する.
- 5) **F**_η:磁束量子中の常電導核のジュール損失に 基づく粘性力.磁束量子が動くとき,その逆方 向に速度に比例する抵抗力として作用する.

これらの5種類の力の導出については参考文献[8]-[12] を参照されたい. 日本 AEM 学会誌 Vol. 7, No. 2 (1999)



Fig. 4: セル化手法の導入による CPU 時間の短縮化

い. このため、通常は F_v の計算には非常に多くの演 算回数と CPU 時間を必要とする.

ここでは CPU 時間の短縮のために採用したセル 化モデルについて説明する.まず,超電導体中の解析 領域を,Fig.4 に示すような多数のセルに分割する.1 つのセルの辺の長さは F_v の有効距離の1/3 程度とす る.次に,同一セル内の磁束量子および隣接するセル 内の磁束量子による F_v に関しては,誤差を除くため にすべての磁束量子の組み合わせを逐一計算する.一 方,有効距離以内でそれ以外のセル内の磁束量子に関 しては誤差の影響が小さいと考えられるため,セル内 の磁束量子の重心位置にその全個数が存在していると 近似して相互作用力を計算している.これにより CPU 時間を数十分の1 に短縮することができる.

2.5 磁束量子の生成・消滅

超電導体表面では、外部磁場の変化に伴い磁束量 子の侵入・排出が起きている (Fig.5).磁束量子動力 学法では、(1) 式を解いて求められる運動により超電 導体表面から外に出た磁束量子を排出された磁束量子 とみなしており、また外部磁場 H_{ex} に対応した単位 長さあたり

$$n_v = \sqrt{\frac{\sqrt{3}\mu_0 |H_{ex}|}{2\Phi_0}}$$
(2)

個の磁束量子を超電導体の表面上に均等間隔に置くこ とにより、磁束量子の侵入を模擬している.また磁場 の向きは +z 方向を正とし、 $H_{ex} > 0$ の場合には n_v 個の新しい磁束量子の向きを +z 方向、 $H_{ex} < 0$ の 場合はの -z 方向としている.



Fig. 5: 超電導体表面における磁束量子の侵入と排出



Fig. 6: 超電導体内部における磁束量子の対消滅

一方,超電導体中では,互いに逆向きの2つの磁 束量子が充分近い距離まで接近すると対消滅を起こす と考えられる (Fig.6).本手法では,2つの磁束量子 の中心間距離が常電導核の半径であるコヒーレンス長 ξ 以下まで近付いた場合にその2つの磁束量子を消去 することで磁束量子の対消滅を模擬している.

2.6 巨視的磁場と電流密度の計算

ここでは磁束量子とそのまわりの電流は磁束量子 の中心に対する軸対称性を有するものと近似している. 1 つの磁束量子の作る磁場の大きさとそのまわりを流 れる電流は, London 方程式より

$$\boldsymbol{B}(r) = \frac{\gamma \Phi_0}{2\pi\lambda^2} K_0\left(\frac{r}{\lambda}\right) \boldsymbol{e}_z \tag{3}$$

のように求まる [5]. ここで K_0 は第 2 種変形ベッセ ル関数 (n=0), r は磁束量子中心からの距離, λ はロ ンドンの磁場侵入深さである. また γ は磁束量子の向 きが +z 方向の場合に 1, -z 方向の場合に -1 とな る関数である. 任意の位置における磁場と電流密度は多数の磁束 量子による磁場と電流密度のそれぞれの重ね合わせに よって求めることができる. 超電導体表面近傍におい ては, さらにマイスナー磁場・マイスナー電流を重ね 合わせることにより磁場と電流密度が求まる.

3 NbTi表面近傍の数値計算結果

次に、磁束量子動力学法を用いたシミュレーション結果について紹介する.ここでは第 II 種超電導体 として低温超電導体である NbTi のバルク体を用いている.NbTi の臨界温度は $T_c \simeq 9(K)$ と低いために液体ヘリウム (4.2 K) により冷却を行っており、磁 束量子の熱振動は充分小さいと仮定して考慮に入れていない.

3.1 NbTiバルクの数値計算モデル

Fig.7 は NbTi バルクの表面近傍を模擬した数 値計算モデルである.解析領域は Cell 1(\Box abcd, $L_x=0.333 \mu m$, $L_y=10.4 \mu m$ である.境界条件と しては, x 方向に周期境界条件を適用している.すな わち,境界 \overline{ab} から Cell 1 に侵入する磁束量子は境 界 \overline{cd} から Cell 1 の外に出る磁束量子に等しく,ま た境界 \overline{cd} からに侵入する磁束量子は境界 \overline{ab} から外に 出る磁束量子に等しいとしている.

ピンニングセンタは α -Ti 相とした. 通常, NbTi は圧延加工をするため、内部の α -Ti 相も圧延され一 方向に配向したリボン形状で分布している. ここでは 簡単のため、定サイズのリボン状 α -Ti 相を正三角格 子に配置し、その大きさを L_{px} =41.6 nm, L_{py} =10.4 nm, 間隔を d_{px} =124.8 nm, d_{py} =10.4 nm とした.

3.2 磁束量子分布の時間変化

外部磁場 B_{ex} を Fig.8 のように t < 0 で $B_{ex}=0$ T, t > 0 で $B_{ex}=0.96 \sin(t/t_0)$ T($t_0=60$ nsec) の ように時間変化させた場合の磁束量子挙動のシミュレー ション結果を Fig.9 に示す. 但し, t < 0 で超電導 体中の磁束量子の数をゼロとし,また時間刻み幅 Δt は磁束量子が 1 回のステップでピン止めセンタを飛び 越さない程度の充分に小さい値としている. ここでは $\Delta t=5.0$ psec を用いた. Fig.9(a) ~ (d) はそれぞれ t=15, 30, 45, 60 nsec における磁束量子分布の数値



Fig. 7: NbTi バルクの計算モデル図



Fig. 8: 超電導体内部における磁束量子の対消滅

計算結果であり, 図中の ◇ と □ はそれぞれ +z, -z 方向の磁束量子を表す.

Fig.9(a) 左図より, t=15 nsec のときに磁束量子 は表面から $y \simeq 6.5 \mu m$ 付近まで NbTi 内部に侵入 しており,また侵入した磁束量子の数は表面でもっと も多く,内部にいくほど減少していることが分かる. Fig.9(a)の右図は左図の一部を拡大したものであり, 長方形はリボン状のピンニングセンタを表す.ほとん どの磁束量子はピンニングセンタに捕獲されており, 磁束量子がピンニングセンタによる捕獲と離脱を繰り 返しながら NbTi 中にいた磁束量子は元の位置に留 まっている.

t=30 nsec のとき印加磁場は $B_{ex}=0$ T となり, Fig.9 (b) に示すように t=15 nsec で $y \ge 8.4 \ \mu m$ にいた磁束量子は NbTi の外部に排出されている一方,



Fig. 9: 外部磁場を時間変化させたときの超電導体中 における磁束量子分布の変化

6.5 μ m $\leq y \leq 8.4 \mu$ m にいた磁束量子は元の位置に 留まっている.また t=45,60 nsec のとき印加磁場 は $B_{ex} \leq 0$ T であり, Fig.9(c),(d) に示されたよう に -z 方向の磁束量子が侵入しているのが分かる.

3.3 臨界状態モデルとの比較

この磁束量子分布の計算結果をもとに、y 軸上にお ける磁束密度 B と遮蔽電流密度 J_s の分布の時間変化 を表したものが Fig.10 の上段である.外部磁場 B_{ex} が極大となる t=15 nsec と t=45 nsec では, B の 分布は表面から直線状に変化しており、また J_s もそ れぞれ $\pm 2 \times 10^{11}$ A/m² とほぼ一定値となっている. 一方 $B_{ex}=0$ T となる t=30 nsec と t=60 nsec では $y=8.4 \ \mu\text{m}$ で B はピークとになり、 J_s に関しては絶 対値はほぼ 2×10^{11} A/m² であるが $y=8.4 \ \mu\text{m}$ を境 に符合が逆転している.これは、Fig.10 の下段に示し た、同じ条件下における B, J_s 分布の変化の、代表的 な臨界状態モデルの 1 つである Bean モデルに基づく 模式図と良く一致している [13].このことより、求め られた電流密度 J_s が臨界電流密度 J_c に等しいと考え ることができる.

3.4 臨界電流 J_c-磁場 B 関係の数値計算結果

次にこの計算モデルを用い, Fig.11 のように直線 的に増加する外部磁場を印加した場合の,磁束量子挙 動のシミュレーションを行った. Fig.12 の多数の点 は, Fig.7 中の点 P における磁束密度 B の数値計算 結果を横軸に,臨界電流密度 J_c を縦軸にプロットし たものである. また他の 3 本の線はこの計算結果を Kim モデル [14], Yasukochi モデル [15],および指 数関数によってフィッティングしたものである.

 J_c の値は低磁場領域では Bの増加とともに急峻 に低下し、高磁場領域では Bの増加とともに緩やかに 減少している.これは実験的に得られている J_c -B 関 係と一致している.またこれは、本手法の巨視的超電 導電磁現象の予測手法としての可能性を示唆している.

4 おわりに

• 2 次元体系における磁束量子動力学 (FD) 法を Ginzburg-Landau 理論と組み合わせた分子動 力学法に基づいた開発を行い,またその計算コー ドを作成した.



Vol. 7, No. 2 (1999)

日本 AEM 学会誌

Fig. 10: 巨視的磁場・電流分布の計算結果と BEAN モデルとの比較



Fig. 11: 直線的に時間変化する外部磁場



Fig. 12: 外部磁場-臨界電流密度の関係の計算結果とフィッティングカーブ

日本 AEM 学会誌 Vol. 7, No. 2 (1999)

- 2次元 FD 法を用いて第2種超電導体である NbTi バルクの表面付近における磁束量子挙動 のシミュレーションを行った.この結果,臨界 状態モデルと一致する磁場と遮蔽電流分布を再 現することが出来た.
- さらに J_c-B 関係の数値計算結果が実験的に得られる関係と定性的な一致を示したことから、本
 手法の巨視的超電導電磁現象の予測手法としての妥当性が示された。

参考文献

- T. Sugiura, H. Hashizume and K. Miya, "Numerical Electromagnetic Field Analysis of Type-II Superconductors", *Int. J. Appl. Electromagn. Mater.*, Vol.2 (1991), pp.183-196.
- [2] H. Hashizume, T. Sugiura, K. Miya and S. Toda, "Numerical Analysis of Electromagnetic Phenomena in Superconductors", *IEEE Trans. Magn.*, Vol.28 (1992), pp.1332-1335.
- [3] N. Takeda, M. Uesaka and K. Miya, "Influence of an applied magnetic field on shielding current paths in a high T_c superconductor", *Cryogenics*, Vol.35 (1995), pp.893-899.
- [4] V.L. Ginzburg, "Some Remarks on Phase Transitions of the Second Kind and the Microscopic theory of Ferroelectric Materials", *Soviet Phys. Solid State*, Vol.2 (1961), pp.1824-1834.
- [5] K. Demachi and K. Miya, "Development of 3-dimensional simulation code for fluxoid dynamics of type II superconductor, Superconductor Based on the Fluxoid Dynamics Method Combined with the Ginzburg-Landau Theory", *IEEE Trans. Magn.*, Vol.34, No.5 (1998), pp.3218-3221.

- [6] K. Takase, K. Demachi and K. Miya, "Numerical Simulation of Fluxoid Dynamics in Low Tc and High Tc Superconductors", *Cryogenics*, Vol.38 (1998), pp.197-203.
- [7] 宮 健三,吉田義勝 編著:超電導の数理と応用,養賢 堂, (1997).
- [8] H. Hashizume, T. Sugiura, K. Miya and S. Toda, "Numerical Analysis of Electromagnetic Phenomena in Superconductors", *IEEE Trans. Magn.*, Vol.28 (1992), pp.1332-1335.
- [9] H. Hashizume, S. Toda, T. Kurusu and K. Maeda, "Numerical Simulation of Fluxoid Dynamics by MD Method", *Proc. of 4-th Jap.-Pol. Joint. Semi.*, (1995), pp.176-179.
- [10] C.P. Bean and J.D. Livingston, "Surface Barrier in Type-II Superconductors", *Phys. Rev. Lettf.* , Vol.12 (1964), pp.14-16.
- [11] K. Demachi, Y. Yoshida, H. Asakura and K. Miya, "Numerical analysis of magnetization processes in type II superconductors based on Ginzburg-Landau theory", *IEEE Trans. Magn.*, Vol.32, No.3 (1996), pp.1156-1159.
- [12] K. Demachi, H. Asakura, Y. Yoshida, K. Miya, "Numerical analysis of type II superconductor based on Ginzburg-Landau theory", Proc. 3rd Japanese-Czech-Slovak Joint Semin. Appl. Electromagn., (1995), pp.77-82.
- [13] C.P. Bean, "Magnetization of High-Field Superconductors", *Rev. Modern Phys.*, Vol.36 (Jan. 1964), pp.31-39.
- [14] Y.B. Kim, C.F. Hempstead and A.R. Strand, " Flux-Flow Resistance in Type-II Superconductors", *Phys. Rev.*, Vol.139 (1965), pp.A1163-A1172.
- [15] K. Yasukochi, T. Ogasawara and N. Usui, "Magnetic Behavior and Effect of Transpourt Current on It in Superconducting Nb-Zr Wire", J. Phys. Soc. Jap., Vol.19 (1964), pp.1649-1661.