昆虫の神経系は熱雑音をも利用して 感度を上げている

神経情報研究分野 下澤楯夫、村上 準

コオロギの気流感覚器の機械設計を測り、閾値で感覚細胞に渡る機械エネルギーを推定する と、常温の分子運動エネルギー *k*T に近く、感度はフォトン1個を検出できる視細胞の100倍 である。この機械受容器は自分自身の分子の熱擾乱運動にも反応するため発火パルス列は揺ら ぐが、中枢は熱雑音の無相関性を利用してさらに微弱な外部信号を検出できる。

コオロギやゴキブリの腹部後端の尾葉には、太 さ1~10 µm、長さ30~1500 µmの細長い毛が 数百本、突き出ている(図1A、B)。根元には感 覚細胞があり、毛が気流で傾くと、基部が感覚細 胞の先端に機械的な圧しつぶし歪みをかける。感 覚細胞は機械歪みに反応して神経パルスを中枢へ 送る(図1C)。多数の感覚細胞から送られた神経 パルス列は、中枢で介在神経によるシナプス統合 を受けて外界の気流情報となり、最終的には捕食 者からの逃避などの行動を起こす。気流感覚を発 達させた動物は、視覚に頼ることなしに、近くで 動く物を検出できる。

 気流感覚器のエネルギー感度 の測定

レーザドプラ速度計を用いて刺激気流の速度と 感覚毛の接線速度を測り、感覚毛の気流-角変位



図 1. コオロギの尾葉(A、矢印)と気流感覚毛(B)。スケール:100 µm、a-e:長さの異なる感覚毛。C:気流からの粘性力を受けて毛が傾くと、感覚細胞は神経パルス列を中枢へ送る。

の機械的動特性を求めた [1]。感覚毛は 1 mm/s の気流で約 10⁻³ rad 揺れるバンドパス特性を示 した。最適周波数は感覚毛の長さにほぼ逆比例 し、長さ 30~1500 µm の気流感覚毛全体として は、10~500 Hz の周波数帯域をカバーする感覚 器アレイであった。流速 0.1~100 mm/s 程度の 気流に対する Reynolds 数は高々 10⁻² で、粘性 力で駆動される機械系である。

気流感覚毛は、根元をバネで支えられた倒立振 子で、運動方程式

 $I \cdot d^2 (t \ y) dt^2 + R \cdot d(t \ y) dt + S \cdot (t \ t) = N(t)$ に従う。I は感覚毛の慣性モーメント、S は毛を 支えるバネの強さ、R はその内部抵抗、N(t) は 気流が粘性力で感覚毛を引き倒すトルクである。 いま、角変位 (t) を実測したから、トルク N(t) を与えればI, R, S、つまり感覚毛の機械 設計が分かる [1–5]。

感覚毛に働く力は Stokes(1851)[6] で求め た。元々は、空気の粘性が振子の周期に与える効 果を評価するための、慣性項のない Navier-Stokes 方程式の厳密線形解である。当時は世界 各地で重力加速度を振子の周期の精密測定で決め ており、空気の粘性の影響を補正する必要があっ た。粘性流体中を、正弦波速度で横切る円柱に働 く力が、単位長さ当たりの機械インピーダンスと して与えられている。

床面の近くには、流体が床表面に粘りつき、あ まり動かない境界層が出来る。境界層の厚みは周 波数の - 1/2 乗に比例し、低い周波数の流れは短 い感覚毛に届かない [6]。この境界層効果と実 測した $\ell(t)$ から、ある高さにおける感覚毛と気 流の相対速度を求め、その部分の感覚毛の機械イ ンピーダンスを掛けて、単位長さ当たりの力に直 す。感覚毛の全長にわたってトルクを積算すれば N(t)を得る。1本の感覚毛につき、約15通りの 周波数のそれぞれで $\pi/4$ 離れた2つの時刻の N(t)を算出して運動方程式へ代入した20~30個 の連立方程式から、最小自乗法で3つの未知数 I, R, Sを求めた。

測定された *I、R、S* は、感覚毛の長さときれ いな関係を示した(図2)。*I* は感覚毛の形から幾 何学的に決まる値と良く合い、*S* も微小な錘の重 カトルクを利用した静的測定と合っていた。内部 抵抗 *R* は初めて測定されたもので予想外に大き く、その値と長さ依存性は Stokes の機械インピ ーダンスの実部で決まる気流--感覚毛間の粘性摩 擦抵抗の値に近かった。すなわち、気流から感覚 細胞までの機械系はインピーダンス整合してお り、気流から感覚細胞への最大パワー供給が実現 されている。つまり、内部抵抗 *R* は単なる摩擦 抵抗ではなく、感覚細胞による機械エネルギーの 吸収と生化学的エネルギーへの変換が機械抵抗に 見えている。

気流感覚毛の流速-変位特性と閾値流速から閾 値角変位 θ_0 を決定した。閾値角変位は、周波数 に関わらず、1000 μ mの長い毛で約4×10⁻⁵



図 2. 気流感覚毛の機械パラメータ。横軸:感覚毛の長さ、白丸と実線:慣性モーメント、黒丸と破線:毛を支え るバネの強さ、三角と点線:感覚毛を支える内部抵抗

rad、100 μ m の短い毛で約 4×10^{-4} rad であった。 $\theta_0 \ge R$ から、抵抗Rで1周期に消費される機械エネルギー、つまり感覚細胞に渡されるエネルギーの上限を推定したところ、常温(300 K)のkT(4×10^{-21} J)に近かった(図3)。

視細胞は可視光のフォトン1個(約3×10⁻¹⁹ J)を検出できる最高感度に進化した生物センサ だと考えられてきた。しかし、この気流感覚器は フォトンの1/100のエネルギーを検出できる。昆 虫の気流感覚器は、常温で動作するセンサとして 究極の感度を実現している。恐らく、我々の聴覚 器を含めて、フォトンのように巨大なエネルギー 量子を持たない機械受容器、化学受容器、イオン チャネルなどはすべて、進化を通した感度向上の 結果、熱雑音に直面している。

感覚細胞の発火揺らぎと感度 向上

神経細胞のような閾値発火素子を雑音にさらす と、雑音のエネルギーを借りたランダムなサンプ リングが起こる。さらに雑音の無相関性を利用す れば、閾値以下の信号を検出できる[7-8]

気流感覚細胞の活動を細胞内記録し、気流への 応答パルス列を調べた。刺激気流として、閾値以 下の正弦波(60 Hz)を与えても細胞はパルス列 を発射しないが、閾値程度の白色ガウス雑音 (GWN、帯域500 Hz)を共存させると不規則な 欠落をともなうパルス列で応答する。そのパワー スペクトル密度を求めると、正弦波信号の周波数 にピークがあり、パルス列に信号成分が含まれて いた。周りの雑音レベルからのピークの高さ (S/N比)は、共存させた雑音の大きさとともに 高くなり、最大に達した後再び雑音に埋れるよう になった(図4)。つまり、コオロギの気流感覚 器は、雑音が無ければ検出できない閾値以下の微 弱な信号を、外部雑音の助けを借りて検出できる ことがわかる。この現象は Stochastic Resonance (SR)と呼ばれている[9-10]

ついで、2つの気流感覚細胞を同時に細胞内記 録し、微弱な正弦波刺激に対するパルス発火時刻 の揺らぎを調べたところ、細胞間で互いに無相関 であった。気流感覚細胞に、閾値付近の正弦波気 流のみを与えると、ある平均発火位相の周りに概 ねガウス分布に近く揺らぐ(図5a)。刺激正弦波 の同一周期内でA、B2つの細胞が平均発火時刻 からそれぞれ τ_A、τ_Bだけずれて発火する2次の 結合事象の生起確率を計測し、2つの細胞の揺ら ぎ分布の直積(帰無仮説=独立)を差し引くと、 何も残らない(図5b)。2つの神経の発火揺らぎ に相関は無い。測定した11組の気流感覚細胞全 てが無相関であった。つまり、微弱な正弦波刺激



図 3. 気流感覚細胞のエネルギー閾値。5 Hz の場合。黒丸は1 周期に失われる機械エネルギー、白四角 PE はバネ に蓄えられる弾性エネルギー(ピーク値)、白三角 KE は毛の運動エネルギー。



図4. 気流感覚細胞の Stochastic Resonance。正弦波信号の周波数は 60 Hz。GWN の帯域幅は 500 Hz。



図 5. 二つの気流感覚細胞の発火揺らぎの独立性: (a) b)は閾値程度の正弦波刺激のみを与えた場合。(c) d)は同 じ正弦波刺激にGWNを共存させた場合。(a) c)は発火時刻の揺らぎの分布。 σ_x^2 は各々の発火時刻の分布の分散。 (b) d)は2つの細胞が同一周期で発火したときの揺らぎ量の結合確率密度分布から、それぞれの感覚細胞の発火時 刻の分布の直積(独立な場合の結合確率分布)を差引いた残り。右斜め上への投射は、2つの細胞の発火時刻の見か けの相互相関(白抜き)と独立帰無仮説からの差(黒塗り)を示す。正弦波の周波数は60 Hz、GWNの帯域幅は 500 Hz。2次元確率分布の軸は、発火時刻揺らぎの標準偏差で正規化して表示。

に対する発火時刻の揺らぎは、2つの細胞に共通 な(実験装置や建物の振動など)外部の雑音では なく、細胞内部の互いに独立な雑音に起因してい る。

閾値付近の正弦波に同程度の外部雑音を加えて 刺激すると、2つの感覚細胞の発火時刻の揺らぎ に高い相関が表れる(図5d、右上がり対角線に 沿った山、および45度方向へ積算投射した相互 相関関数)。このときの揺らぎの分散は、正弦波 のみの場合の2倍程度にしか増えない(図5a、 c)。分散は揺らぎのパワーに対応するから、感覚 細胞の発火揺らぎを引き起こす内部雑音は、閾値 付近の外部雑音と同程度のエネルギーを持つこと がわかる。感覚細胞のエネルギー閾値は &T 付近 であるから、この内部雑音は細胞を構成する分子 の熱擾乱運動に由来すると考えざるを得ない。

3. まとめ

コオロギの気流感覚系は、感度を上げる向きに 進化し、熱雑音に出会っている。感覚細胞は、熱 雑音近くに閾値を設定して、分子のブラウン運動 への無意味な応答を避けている。雑音は、線形な 系では信号検出の障害でしかない。しかし、非線 形なパルス発火素子である感覚細胞は、内部の熱 雑音のエネルギーを借りて、熱雑音以下の微弱な 外部信号を Stochastic にサンプリングする。さ らに中枢は、熱雑音によるサンプリングの無相関 性を利用して、外部信号を感覚細胞のパルス列の 共通成分として抽出している。

[参考文献]

- T. Kumagai, T. Shimozawa and Y. Baba (1998) Mobilities of the cercal wind-receptor hairs of the cricket, *Gryllus bimaculatus*, J. Comp. Physiol. A 183: 7–21
- [2] T. Kumagai, T. Shimozawa and Y. Baba (1998) The shape of wind-receptor hairs of cricekt and cockroach, J. Comp. Physiol. A 183: 187–192
- [3] T. Shimozawa, T. Kumagai and Y. Baba (1998) Structual scaling and functional design of the cercal wind-receptor hairs of cricket, J. Comp. Physiol. A 183: 171–186
- [4] 下澤楯夫、熊谷恒子(1998) 昆虫気流感覚毛の 機械設計の解析、日本音響学会誌54-3:245-253
- [5] 下澤楯夫(1998) 昆虫気流感覚毛の機械設計の 計測と解析、日本機械学会[No.98-8I]機械力 学・計測制御講演会論文集(Vol.A): 1-4
- [6] G. G. Stokes (1851) On the effect of the internal friction of fluids on the motion of pendulums.

Trans. Camb. Phil. Soc. vol. 9: p. 8(Reprinted in Mathematical and physical papers, vol. III, pp 1–141, Cambridge University Press, 1901)

- [7] J. J. Collins, C. C. Chow and T. Imhoff (1995) Stochastic resonance without tuning. Nature 376: 236–238
- [8]村上準、熊谷恒子、下澤楯夫(1998)昆虫気 流感覚細胞の感度向上に寄与する内部雑音の独 立性.電子情報通信学会技術報告 MBE97-149: 43-50
- [9] J. K. Douglass, L. Wilkens, E. Pantazelou and F. Moss (1995) Noise enhancement of information transfer in crayfish mechanoreceptors by stochastic resonance. Nature 365: 337–340
- [10] 村上準、下澤楯夫、馬場欣哉(1996) コオロ ギ気流感覚細胞におけるStochastic Resonance.電子情報通信学会技術報告 MBE96-28: 25-32